

Resolução do EXAME DE 2ª ÉPOCA DE ÁLGEBRA LINEAR

- Como, $\begin{bmatrix} \det(-A) & 2 \\ 0 & \det(2A^{-1}) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 2 \\ 0 & -4 \end{bmatrix}$ e $\begin{bmatrix} 3 & -3 \\ 3 & -3 \end{bmatrix}^2 = \mathbf{0}$, a equação matricial é equivalente a $[2 \ -1] \begin{bmatrix} 64 & 14 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} X = [0 \ 0]$, logo $[128 \ 27]X = [0 \ 0]$. Portanto $X = \begin{bmatrix} -27s & -27t \\ 128s & 128t \end{bmatrix}$ com $s, t \in \mathbb{R}$.
- $\det(A) = \det \begin{bmatrix} 7 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \det \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = 22 \neq 0$ pelo que A é invertível e $(A^{-1})_{(4,1)} = \frac{(-1)^5 \det A_{1,4}}{\det A} = \frac{(-1)^5 \det \begin{bmatrix} 3 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}}{\det A} = 0$.
- (a) $V = \{(-y, y, -w, w) : y, w \in \mathbb{R}\}$ logo $\{(-1, 1, 0, 0), (0, 0, -1, 1)\}$ é uma base de $V = V + V$.
(b) Como $(1, 1, 1, 1) \perp (-1, 1, 0, 0)$ e $(1, 1, 1, 1) \perp (0, 0, -1, 1)$, então $(1, 1, 1, 1) \in V^\perp$, logo $d((1, 1, 1, 1), V^\perp) = 0$.
- (a) $\begin{bmatrix} 3 & 3 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = a \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + d \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ implica $a = 1, b = 0, c = 1$ e $d = 1$, isto é, $\left(\begin{bmatrix} 3 & 3 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \right)_{B_1} = (1, 0, 1, 1)$.
(b) $T\left(\begin{bmatrix} 3 & 3 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}\right) = 1T\left(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}\right) + 0T\left(\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}\right) + 1T\left(\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}\right) + 1T\left(\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}\right) = T\left(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}\right) = 1(1+t) - 2(t^2) = 1+t-2t^2$.
Como $\dim(\mathcal{I}(T)) \neq \dim(\mathcal{P}_2)$, T não é sobrejetiva.
(c) Como $\dim \mathcal{N}(T) = 2 = \dim \mathcal{I}(T)$ podemos concluir que $\mathcal{N}(T) \simeq \mathcal{I}(T)$.

- $A^T A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$, cujos valores próprios são $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$ e $\lambda_3 = 1$ e se $V = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$, temos a decomposição

$A^T A = V \text{diag}(2, 2, 0) V^T$. Em seguida calculamos as 3 colunas de U , por um lado temos

$$u_1 = \frac{1}{\sigma_1} A v_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}, u_2 = \frac{1}{\sigma_2} A v_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ e } u_3 = \frac{1}{\sigma_3} A v_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Assim, uma decomposição SVD de A é:

$$A = U \Sigma V^T = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T.$$

- Por exemplo, $cB = \left(\frac{c}{|c|}U\right)(|c|\Sigma)V^T$ é uma decomposição SVD de cB para $c \neq 0$ (para $c=0$, p.ex. $\mathbf{0} = U\mathbf{0}V^T$).
- Os valores próprios da matriz simétrica $A^T A$ são não negativos. Por outro lado, $\dim(\mathcal{N}(A^T)) = 1$ implica $\text{car}(A^T) = 3$, logo $\text{car}(A) = \text{car}(A^T A) = 3$, pelo que a matriz simétrica $A^T A$ é invertível. Consequentemente, $\lambda = 0$ não é valor pp de $A^T A$, logo $\sigma(A^T A) \subset \mathbb{R}^+$, implicando que Q seja definida positiva.
- Sejam c_1, \dots, c_6 escalares tais que $\sum_{i=1}^6 c_i A_i S = \mathbf{0}$. Logo $(\sum_{i=1}^6 c_i A_i) S = \mathbf{0}$. Como S é invertível, $\sum_{i=1}^6 c_i A_i = \mathbf{0}$. Assim $c_1 = \dots = c_6 = 0$ pois A_1, \dots, A_6 são LI. Portanto $A_1 S, \dots, A_6 S$ são LI. Como $\dim(\mathcal{M}_{2 \times 3}(\mathbb{R})) = 6$, podemos concluir que $\{A_1 S, \dots, A_6 S\}$ é uma base de $\mathcal{M}_{2 \times 3}(\mathbb{R})$.
- Como $(A+B)^T(A+B) = A^T A + A^T B + B^T A + B^T B$ e $(A+B)(A+B)^T = AA^T + AB^T + BA^T + BB^T$, para mostrar que $A+B$ é normal é suficiente mostrar que $B^T A = A^T B = \mathbf{0} = BA^T = AB^T$.
Como $\mathcal{C}(A) \subset \mathcal{C}(B)^\perp = \mathcal{L}(B^T)^\perp$, cada coluna de A é ortogonal a todas as linhas de B^T . Logo $B^T A = \mathbf{0}$ (e aplicando a transposta nesta eq. temos $A^T B = \mathbf{0}$).

Em seguida recordar que $\mathcal{N}(X) = \mathcal{N}(X^T X)$, logo $\mathcal{N}(X)^\perp = \mathcal{C}(X^T)$, para qq matriz X . Assim

$$\mathcal{C}(A^T) = \mathcal{N}(AA^T)^\perp = \mathcal{N}(A^T A)^\perp = \mathcal{C}(A)$$

onde se usou a hipótese de A ser normal na 2ª igualdade. Logo $\mathcal{C}(A^T) = \mathcal{C}(A)$ (e analogamente $\mathcal{C}(B^T) = \mathcal{C}(B)$). Assim temos $\mathcal{C}(A^T) \subset \mathcal{C}(B)^\perp$ pelo que usando o argumento do 2º parágrafo, concluí-se que $BA^T = \mathbf{0} = AB^T$.