

RESOLUÇÃO DO TESTE DE RECUPEÇÃO DE ÁLGEBRA LINEAR

MEBiol - MEBiom

I (T1+T2 - 10 valores - 90 minutos)

1. (a) Sendo X a matriz da mensagem original e Y a matriz da mensagem codificada temos

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 4 \end{bmatrix} \text{ (matriz de descodificação) e } X = A^{-1}Y = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 10 & -11 & 56 \\ 1 & 2 & 19 \\ 2 & 4 & -14 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 16 & 1 & 14 \\ 1 & 2 & 19 \\ 18 & 5 & 0 \end{bmatrix}$$

pelo que X em sequencia é: 16, 1, 18, 1, 2, 5, 14, 19, 0. Usando a tabela obtém-se o texto: PARABENS .

- (b) Usando operações elementares temos

$$\begin{bmatrix} 4 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[P_{13}]{\substack{L_1 \leftrightarrow L_3 \\ P_{13}}} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 4 & 0 & -3 \end{bmatrix} \xrightarrow[E_{12}(4)]{\substack{4L_1+L_2 \\ E_{12}(4)}} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[E_{31}(-1)]{\substack{-L_3+L_1 \\ E_{31}(-1)}} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[E_1(-1)]{\substack{-L_1 \\ E_1(-1)}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Portanto $A = P_{13}E_{12}(-4)E_{31}(+1)E_1(-1)$.

2. Como $\det \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 3 \\ 0 & -1 & -2 \end{bmatrix} = 8$, a equação é equivalente a $2A = \frac{8}{\sqrt[3]{2^3}}A \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$, isto é,

$$A \left(2I - 4 \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \right) = 0. \text{ Como } 2I - 4 \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \text{ é invertível, } A = 0 \text{ é a única solução.}$$

$$3. \begin{vmatrix} a & b & c & 6 \\ d & e & f & 5 \\ g & h & i & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{vmatrix} \stackrel{\text{Laplace}}{=} 4 \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} \stackrel{\substack{= \\ 3(-5)}}{=} \frac{4}{-5L_3} \begin{vmatrix} 3a & 3b & 3c \\ d & e & f \\ -5g & -5h & -5i \end{vmatrix} \stackrel{\substack{= \\ L_1 \leftrightarrow L_3}}{=} \frac{4}{3(-5)} \begin{vmatrix} -5g & -5h & -5i \\ d & e & f \\ 3a & 3b & 3c \end{vmatrix} \stackrel{\substack{= \\ 9L_2+L_3}}{=} \frac{4}{3(-5)} \begin{vmatrix} -5g & -5h & -5i \\ d & e & f \\ 3a+9d & 3b+9e & 3c+9f \end{vmatrix} \stackrel{\substack{= \\ 4}}{=} \frac{4}{15}.$$

4. (a) Seja $p(t) = a_0 + a_1t + a_2t^2 + a_3t^3 \in \mathcal{P}_3$. Como $p(0) = a_0$ e $-p(-1) = -a_0 + a_1 - a_2 + a_3$, $p \in V_1$ sse $a_0 = 0, a_1 - a_2 + a_3 = 0$ sse $p(t) = (a_2 - a_3)t + a_2t^2 + a_3t^3 = a_2(t + t^2) + a_3(-t + t^3)$, pelo que $\{t + t^2, -t + t^3\}$ é uma base de V_1 .

$$(b) \dim(V_1 + V_2) = \dim L(\{t + t^2, -t + t^3, t + t^2, t + t^3, 2t + t^2 + t^3\}) = \dim L(\{t + t^2, -t + t^3, t + t^3\}) = \text{car} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} = 3.$$

- (c) Colocando os coeficientes da base de V_1 obtida em a) e a base canónica de \mathcal{P}_3 em coluna e usando el. Gauss temos:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \text{ pelo que } \{t + t^3, -t + t^3, \mathbf{1}, \mathbf{t}^2\} \text{ é uma tal base.}$$

- (d) $\mathcal{B} = \{t + t^2, t + t^3\}$ é uma base de V_2 , queremos a, b tais que $-t + 2t^2 - 3t^3 = a(t + t^2) + b(t + t^3)$. Claro que $a = 2$ e $b = -3$, pelo que as coordenadas de $-t + 2t^2 - 3t^3$ em \mathcal{B} são $(2, -3)$.

5. (a) $0 \in V$ pois $A0 = 0$. Se $u_1, u_2 \in V$ então existem k_1, k_2 tais que $A^{k_1}u_1 = 0$ e $A^{k_2}u_2 = 0$. Para ver que $u_1 + u_2 \in V$ temos que encontrar k tal que $A^k(u_1 + u_2) = 0$. Ora podemos considerar $k = k_1 + k_2$ pois

$$A^{k_1+k_2}(u_1 + u_2) = A^{k_2}(A^{k_1}u_1) + A^{k_1}(A^{k_2}u_2) = A^{k_2}0 + A^{k_1}0 = 0.$$

Como $A^k u = 0$ implica $A^k(\alpha u) = 0, \alpha u \in V$. Logo V é subespaço linear de \mathbb{R}^n .

- (b) Note que a sucessão $(a_k)_{k \in \mathbb{N}}$ tal que $a_k = \dim(\mathcal{N}(A^k))$ é crescente e limitada, pois $\mathcal{N}(A^k) \subseteq \mathcal{N}(A^{k+1}) \subseteq \mathbb{R}^n$ para todo o $k \in \mathbb{N}$ (logo $a_k \leq n$). Assim, a sucessão (a_k) é constante a partir de um certo k_0 (que podemos fixar como sendo o menor inteiro com a propriedade $a_{k_0} = a_{k_0+1}$).

Vamos provar que então $a_k = a_{k_0}$ para $k \geq k_0$ e que $k_0 \leq n$ (note que isto prova que $V = \mathcal{N}(A^{k_0}) = \mathcal{N}(A^n)$). Ora, $a_{k_0} = a_{k_0+1}$ significa que: $A^{k_0+1}u = 0 \Rightarrow A^{k_0}u = 0$ (*). Assim se $u \in \mathcal{N}(A^{k_0+2})$ então $0 = A^{k_0+2}u = A^{k_0+1}(Au)$ e por (*) temos $A^{k_0}(Au) = 0$ pelo que $u \in \mathcal{N}(A^{k_0+1})$, portanto $a_{k_0+2} = a_{k_0+1} = a_{k_0}$. Repetindo este procedimento, podemos concluir que $a_k = a_{k_0}$ para $k \geq k_0$. Logo $a_1 < a_2 < \dots < a_{k_0-1} < a_{k_0} = a_{k_0+1} = a_{k_0+2} = \dots$. Se $k_0 > n$ então $a_{k_0} > n$ o que contradiz a hipótese de $\mathcal{N}(A^{k_0}) \subseteq \mathbb{R}^n$.

1. (a) $p(\lambda) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & a & 3 \\ 0 & 4-\lambda & 0 \\ 3 & b & 1-\lambda \end{vmatrix} = (4-\lambda) \begin{vmatrix} 1-\lambda & 3 \\ 3 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (4-\lambda)((1-\lambda)^2 - 3^2) = -(\lambda-4)^2(\lambda+2).$

(b) A é diagonalizável sse $mg(4) = 2$ (pois -2 é zero simples e 4 é zero duplo de $p(\lambda)$). Assim, A é diagonalizável sse

$$a+b=0 \text{ pois } A-4I = \begin{bmatrix} -3 & a & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 3 & b & -3 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} -3 & a & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & a+b & 0 \end{bmatrix}.$$

(c) Para $a=b=0$, $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 4 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix}$, $E(-2) = \mathcal{N}(A+2I) = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 3 \\ 0 & 6 & 0 \\ 3 & 0 & 3 \end{bmatrix}$, $E(4) = \mathcal{N}(A-4I) = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & -3 \end{bmatrix}$, cujas

bases são $\{(1, 0, -1)\}$ e $\{(1, 0, 1), (0, 1, 0)\}$ (respectivamente). Assim, $D = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$ e $S = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$ satisfazem a equação $D = S^{-1}AS$.

2. (a) Como $(2+t+t^2)_{\mathcal{B}_1} = (1, 0, 1, 0)$, $T(+2+t+t^2) = T(1+t) + T(1+t^2) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + 2 \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} + 3 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}$.

(b) $\{(3, 0, 0, 1), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0)\}$ é uma base para $\mathcal{N}(M(T; \mathcal{B}_1; \mathcal{B}_2))$ pelo que $\{4+3t+t^3, 1-t, 1+t^2\}$ é uma base para $\mathcal{N}(T)$ pois $3(1+t) + (1+t^3) = 4+3t+t^3$. Como $\text{car}(M(T; \mathcal{B}_1; \mathcal{B}_2)) = 1 \neq 3 = \dim(V)$, T não é sobrejectiva.

(c) O contradomínio de T tem dimensão 1, pelo que por a), podemos concluir que $\left\{ \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} \right\}$ é uma base de $\mathcal{I}(T)$.

Logo $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \notin \mathcal{I}(T)$, pelo que a equação linear não tem soluções.

3. (a) Ora $V_1 = \mathcal{L}(A)$ onde $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$, pelo que $V_1^\perp = \mathcal{N}(A)$ e $\{(-1, 1, 0, 0), (-1, 0, 1, 0)\}$ é uma base de V_1^\perp .

(b) $V_2 = \mathcal{N}([1 \ 1 \ 1 \ 1])$ pelo que $V_2^\perp = \mathcal{L}([1 \ 1 \ 1 \ 1]) \subseteq V_1$, logo $\{1, 1, 1, 1\}$ é uma base de $V_1 \cap V_2^\perp$. Assim,

$$\begin{aligned} d((0, 0, 0, 1), V_1 \cap V_2^\perp) &= \|(0, 0, 0, 1) - P_{V_1 \cap V_2^\perp}(0, 0, 0, 1)\| = \|(0, 0, 0, 1) - \frac{\langle (0, 0, 0, 1), (1, 1, 1, 1) \rangle}{\langle (1, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1) \rangle} (1, 1, 1, 1)\| \\ &= \|(0, 0, 0, 1) - \frac{1}{4}(1, 1, 1, 1)\| = \frac{\sqrt{3}}{2}. \end{aligned}$$

4. Como $\text{tr}(A) = 2$ e $\det A = 1$, $\lambda = 1$ é o único valor próprio de A . Logo A não é diagonalizável e a forma canónica de Jordan é $J = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ (note que $J^n = \begin{bmatrix} 1 & n \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$). Para determinar as colunas u_1, u_2 não colineares da matriz S tal que $A = SJS^{-1}$ podemos resolver as equações $Au_1 = u_1$ e $Au_2 = u_1 + u_2$. Ora $\{(1, 3)\}$ é uma base para $E(1)$ (seja $u_1 = (1, 3)$) e $(A-I)u_2 = (1, 3)$ tem $u_2 = (0, -1)$ como uma das soluções. Portanto, para qualquer $n \in \mathbb{N}$, temos

$$A^n = S J^n S^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & n \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1+3n & -n \\ 9n & -3n+1 \end{bmatrix}.$$

2ª resolução: calcule A, A^2, A^3 e escreva A^n . Depois, mostre que esta formula está efectivamente correcta usando indução matemática.

5. Temos que $B = I - A$, além disso, $I - A$ é normal ($(I - A)(I - A^*) = I - A - A^* - AA^* = (I - A^*)(I - A)$) pois A é normal. Portanto B é normal (existem matrizes U unitária e D diagonal tais que $B = UDU^*$) e é nilpotente (pelo que $\lambda = 0$ é o único valor próprio de B). Logo $D = 0$ e assim $B = 0$. Portanto $0 = I - A$, isto é $A = I$.