

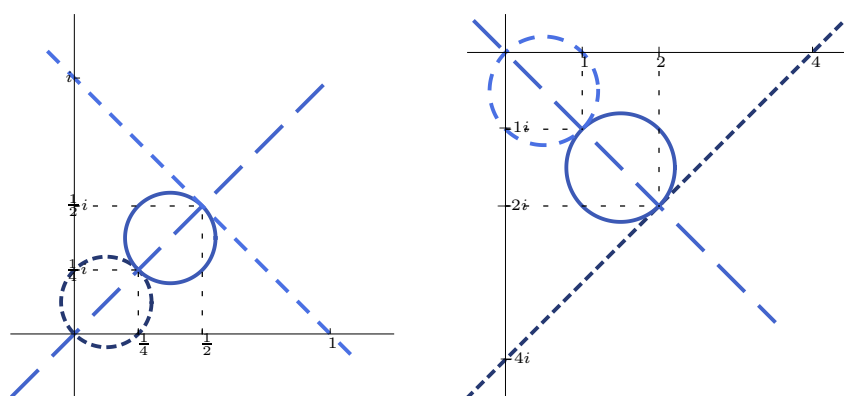
Análise Complexa e Equações Diferenciais

2º Exame - 29 de Janeiro de 2009

LEAmb, LEMat, MEBiol e MEQ

Resolução

1.



Os planos z e $\frac{1}{z}$.

A imagem da recta que passa na origem é uma recta que passa na origem, porque se a original passa em zero a imagem passa em infinito, e se a original passa em infinito a imagem passa em zero. Como os argumentos dos pontos não nulos da recta original são $\frac{\pi}{4}$ e $\frac{5\pi}{4}$, os argumentos dos pontos não nulos da recta imagem são $-\frac{\pi}{4}$ e $-\frac{5\pi}{4}$.

A imagem da circunferência que passa na origem é uma recta, porque se o original passa em zero a imagem passa em infinito. Como a circunferência original passa em $\frac{1}{4}$ e $\frac{i}{4}$, a recta imagem passa nos inversos, 4 e $-4i$. O ponto da circunferência original mais distante da origem fica a $\frac{\sqrt{2}}{4}$ unidades de comprimento, portanto o ponto da recta imagem mais perto da origem fica a $\frac{4}{\frac{\sqrt{2}}{4}} = 2\sqrt{2}$ unidades de comprimento.

A imagem da recta que não passa na origem é uma circunferência, porque se a original não passa em zero a imagem não passa em infinito. Como a recta original passa em infinito, a circunferência imagem passa na origem. Como a recta original passa em 1 e i , a circunferência imagem passa em 1 e $-i$. O ponto da recta original mais próximo da origem fica a $\frac{\sqrt{2}}{2}$ unidades de comprimento, portanto o ponto da circunferência imagem mais distante da origem fica a $\frac{2}{\frac{\sqrt{2}}{2}} = \sqrt{2}$ unidades de comprimento.

Finalmente, a imagem da circunferência que não passa na origem é uma circunferência, porque se o original não passa em zero a imagem não passa em infinito. Os pontos da circunferência original mais perto e mais distante

da origem ficam a $\frac{\sqrt{2}}{4}$ e $\frac{\sqrt{2}}{2}$ unidades de comprimento, portanto os pontos da circunferência imagem mais distante e mais perto da origem ficam a $2\sqrt{2}$ e $\sqrt{2}$ unidades de comprimento, respectivamente. Como a circunferência original é simétrica em relação à bissetriz do primeiro quadrante, a circunferência imagem é simétrica em relação à bissetriz do quarto quadrante.

2.

- a) Seja $\mathcal{D} := \{z \in \mathbb{C} : 0 < \Re z < 2\pi, 0 < \Im z < 2\pi\}$ o domínio de f . A função f tem derivadas parciais contínuas, pelo que é diferenciável como função de $]0, 2\pi[^2$ em \mathbb{R}^2 . Portanto f é diferenciável no sentido complexo nos pontos em que satisfaz a equação de Cauchy-Riemann:

$$f_x = -if_y \Leftrightarrow 1 - i \cos x = -i(\cos y + i) = 1 - i \cos y \Leftrightarrow \cos x = \cos y.$$

Atendendo a que tanto x como y pertencem a $]0, 2\pi[$, esta condição é equivalente a

$$x = y \vee y = 2\pi - x.$$

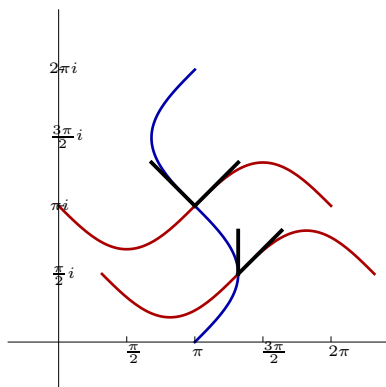
Logo, f é diferenciável em

$$\{z \in \mathcal{D} : \Re z = \Im z \vee \Im z = 2\pi - \Re z\}.$$

Nos pontos de diferenciabilidade, a derivada de f é $f'(x + iy) = f_x(x + iy) = 1 - i \cos x$.

- b) Tem-se

$$\begin{aligned} f(x + i\frac{\pi}{2}) &= (x + 1) + i(\frac{\pi}{2} - \sin x), \\ f(x + i\pi) &= x + i(\pi - \sin x), \\ f(\pi + iy) &= (\pi + \sin y) + iy. \end{aligned}$$



- c) Tem-se $f_x(\pi + i\frac{\pi}{2}) = 1 + i$ e $f_y(\pi + i\frac{\pi}{2}) = i$. Por outro lado, $f_x(\pi + i\pi) = 1 + i$ e $f_y(\pi + i\pi) = -1 + i$. O ponto $\pi + i\pi$ é um ponto de diferenciabilidade de f . Neste ponto $|f_x| = |f_y|$ e $\arg f_y = \arg f_x + \frac{\pi}{2}$. O ponto $\pi + i\frac{\pi}{2}$ não é um ponto de diferenciabilidade de f .

3.

$$\begin{aligned} \int_{\pi}^{i\pi} \left(\frac{1}{z} + e^{iz} \right) dz &= (\log z - ie^{iz}) \Big|_{\pi}^{i\pi} \\ &= \ln \pi + i\frac{\pi}{2} - \ln \pi - ie^{-\pi} + ie^{i\pi} = i \left(\frac{\pi}{2} - e^{-\pi} - 1 \right). \end{aligned}$$

4.

- a) Tem-se

$$f(z) := \frac{1}{(z^2 - 1)^2} = \frac{1}{(z - 1)^2} g(z), \quad \text{com } g(z) = \frac{1}{(z + 1)^2}.$$

Ora

$$g'(z) = -\frac{2}{(z + 1)^3}, \quad g''(z) = \frac{2 \cdot 3}{(z + 1)^4},$$

e facilmente se prova por indução que

$$g^{(k)}(z) = (-1)^k \frac{(k + 1)!}{(z + 1)^{k+2}}.$$

Assim, $g^{(k)}(1) = (-1)^k \frac{(k+1)!}{2^{k+2}}$. O desenvolvimento de g em série de Taylor em torno do ponto 1 é

$$g(z) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{g^{(k)}(1)}{k!} (z - 1)^k = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{k + 1}{2^{k+2}} (z - 1)^k.$$

Este desenvolvimento é válido em $\{z \in \mathbb{C} : |z - 1| < 2\}$ porque este é o maior disco aberto centrado em 1 e contido na região de holomorfia de g . Conclui-se

$$\begin{aligned} f(z) &= (z - 1)^{-2} g(z) = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{k + 1}{2^{k+2}} (z - 1)^{k-2} \\ &= \frac{1}{4(z - 1)^2} - \frac{1}{4(z - 1)} + \sum_{k=2}^{\infty} (-1)^k \frac{k + 1}{2^{k+2}} (z - 1)^{k-2}, \end{aligned}$$

para z em $\{z \in \mathbb{C} : |z - 1| < 2\}$. A função f tem um pólo de segunda ordem em $z = 1$.

- b) Para calcularmos $\int_{|z-1|=1} f(z) dz$ basta integrarmos a série de Laurent da alínea anterior. O integral de $\frac{1}{4(z-1)^2}$ é zero pelo Teorema Fundamental do Cálculo porque esta função é a derivada de $-\frac{1}{4(z-1)}$. O integral da série de potências de $z-1$ é zero pelo Teorema de Cauchy porque a série de potências é uma função holomorfa em $\{z \in \mathbb{C} : |z-1| < 2\}$. Logo,

$$\int_{|z-1|=1} f(z) dz = - \int_{|z-1|=1} \frac{1}{4(z-1)} dz = -\frac{1}{4} 2\pi i = -\frac{\pi i}{2}.$$

5.

- a) O polinómio característico é $\lambda^2 + 2\lambda = \lambda(\lambda + 2)$ pelo que os valores próprios são 0 e -2 . O vector $v_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ é próprio associado a 0, e o vector $v_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ é próprio associado a -2 . Assim,

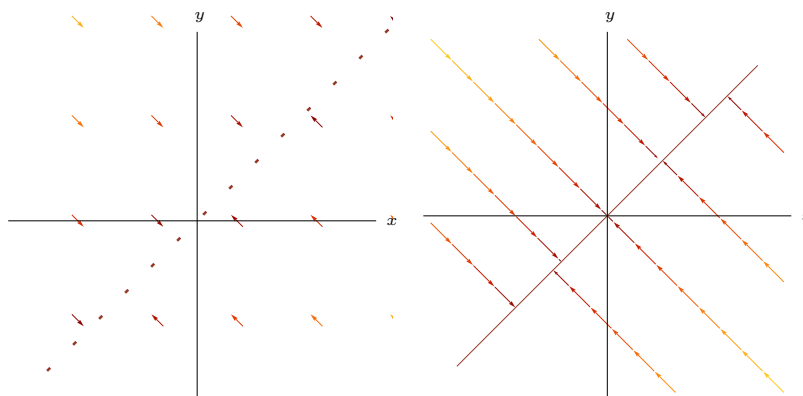
$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = S\Lambda S^{-1}.$$

A solução geral do sistema do enunciado é

$$\begin{aligned} X(t) &= Se^{\Lambda t} S^{-1} X_0 = \frac{1}{2} [v_1 \ v_2] \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{-2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{2} [v_1 \ e^{-2t} v_2] \begin{bmatrix} x_0 + y_0 \\ x_0 - y_0 \end{bmatrix} \\ &= \frac{x_0 + y_0}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \frac{x_0 - y_0}{2} e^{-2t} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

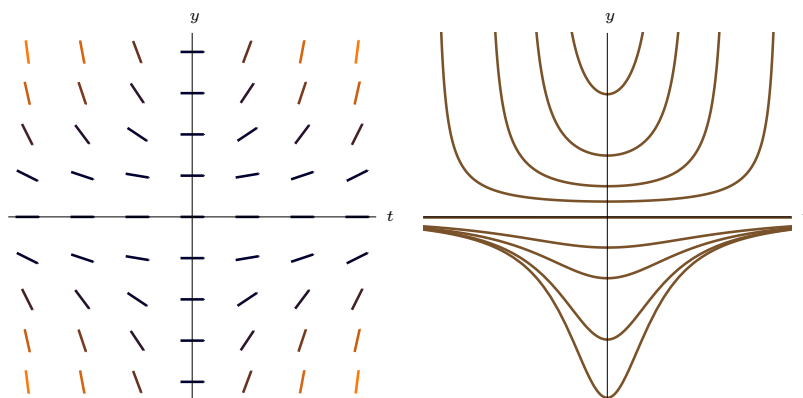
- b) Começamos por restringir a nossa atenção aos espaços próprios. O vector associado a $X = v_1$ é $AX = Av_1 = \lambda_1 v_1 = 0$. De igual modo o vector associado a $X = v_2$ é $AX = Av_2 = \lambda_2 v_2 = -2v_2$. Seja $c \in \mathbb{R}$. Mais geralmente, o sistema associa a $X = cv_1$ o vector $\lambda_1 cv_1 = 0$ e a $X = cv_2$ o vector $\lambda_2 cv_2 = -2cv_2$. Imaginemos uma partícula que na posição X tem a velocidade $X' = AX$. Se a partícula começar numa posição pertencente ao espaço próprio associado a v_1 , então a partícula vai permanecer em repouso, porque a velocidade da partícula é nula. Se a partícula começar numa posição pertencente ao espaço próprio associado a v_2 , então a partícula vai manter-se sobre esse espaço próprio, porque a velocidade da partícula também pertence ao espaço próprio associado a v_2 e vai mover-se em direcção à origem. Para uma partícula com uma posição inicial genérica X_0 decomposmos X_0 na base dos

vectores próprios da matriz. Quando o tempo aumentar, a componente de X_0 na direcção de v_1 vai manter-se, enquanto a componente de X_0 na direcção de v_2 vai diminuir.



6.

a) Esboço do campo de direcções e dos gráficos das soluções.



b) A equação $y' = ty^2$ é separável:

$$\frac{y'}{y^2} = t.$$

Reconhecemos no primeiro membro a derivada de $-\frac{1}{y}$. Integrando ambos os membros de 0 a t e usando a condição inicial,

$$-\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{y} \right) = t \Leftrightarrow -\frac{1}{y(t)} + \frac{1}{y(0)} = \frac{t^2}{2} \Rightarrow y(t) = \frac{2y_0}{2 - y_0 t^2}.$$

Esta expressão final também é válida para $y_0 = 0$, embora os passos intermédios não o sejam.

- c) Se $y_0 \leq 0$ as soluções são globais, ou seja estão definidas em \mathbb{R} . Se $y_0 > 0$, então as soluções existem enquanto o denominador não se anula, ou seja para $|t| < \sqrt{\frac{2}{y_0}}$.

7.

- a) A extensão ímpar de y é

$$z(t) = \begin{cases} -y(-t) & \text{para } t \in [-l, 0[, \\ y(t) & \text{para } t \in [0, l]. \end{cases}$$

Com vista à prova de diferenciabilidade de z em zero, calculamos

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{z(t) - z(0)}{t - 0} &= \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{y(t) - y(0)}{t - 0} = y'(0), \\ \lim_{t \rightarrow 0^-} \frac{z(t) - z(0)}{t - 0} &= \lim_{t \rightarrow 0^-} \frac{-y(-t) + y(0)}{t - 0} = \lim_{s \rightarrow 0^+} \frac{y(s) - y(0)}{s - 0} \\ &= y'(0). \end{aligned}$$

Assim, z é diferenciável em zero e $z'(0) = y'(0)$. Portanto, derivada de z é

$$z'(t) = \begin{cases} y'(-t) & \text{para } t \in [-l, 0[, \\ y'(t) & \text{para } t \in [0, l]. \end{cases}$$

Esta função é contínua em $[-l, l]$ porque $y \in C^1[0, l]$. Logo, z é de classe C^1 .

- b) Como z é ímpar, o desenvolvimento de z em série de Fourier é

$$z(t) = \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin\left(\frac{n\pi t}{l}\right) \quad (1)$$

com

$$b_n = \frac{2}{l} \int_0^l z(t) \sin\left(\frac{n\pi t}{l}\right) dt = \frac{2}{l} \int_0^l y(t) \sin\left(\frac{n\pi t}{l}\right) dt. \quad (2)$$

Esta série converge uniformemente para z porque a extensão periódica, de período $2l$, de z a \mathbb{R} é uma função de classe $C^1(\mathbb{R})$. De facto, tal como se verificou que z tem derivada contínua numa vizinhança de 0, pode verificar-se que a extensão de z tem derivada contínua numa vizinhança de l .

- c) Em $[0, l]$ as funções y e z coincidem pelo y é dada pelo lado direito de (1) com os b_n 's como em (2). Integrando por partes, usando os

factos de $y(t)$ e $\sin\left(\frac{n\pi t}{l}\right)$ se anularem em 0 e l , e $-y'' = \lambda y$,

$$\begin{aligned} b_n &= \frac{2}{l} \int_0^l y(t) \sin\left(\frac{n\pi t}{l}\right) dt = \frac{2}{n\pi} \int_0^l y'(t) \cos\left(\frac{n\pi t}{l}\right) dt \\ &= -\frac{2l}{n^2\pi^2} \int_0^l y''(t) \sin\left(\frac{n\pi t}{l}\right) dt = \frac{2l\lambda}{n^2\pi^2} \int_0^l y(t) \sin\left(\frac{n\pi t}{l}\right) dt \\ &= \lambda \frac{l^2}{n^2\pi^2} b_n. \end{aligned}$$

Há duas possibilidades. Ou $b_n = 0$ ou $\lambda = \frac{n^2\pi^2}{l^2}$. Como por hipótese y não é identicamente nula, deve existir algum n tal que esta segunda igualdade se verifica. Claro que esta segunda igualdade apenas se poderá verificar para um valor de n . Assim, existe $n \in \mathbb{N}_1$ tal que $\lambda = \frac{n^2\pi^2}{l^2}$

e

$$y(t) = c \sin\left(\frac{n\pi t}{l}\right), \quad \text{com } c \in \mathbb{C} \setminus \{0\}.$$