

Análise Complexa e Equações Diferenciais

1º Exame - 11 de Janeiro de 2010

LMAC, MEBiom e MEFT

Resolução

1.

a) $\log\left(\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i\right) = \log e^{i\frac{\pi}{3}} = i\frac{\pi}{3}$.

b) $\int_0^{i\pi} z e^z dz = z e^z \Big|_0^{i\pi} - \int_0^{i\pi} e^z dz = -i\pi - e^z \Big|_0^{i\pi} = 2 - i\pi$.

c) Usando o Teorema dos Resíduos,

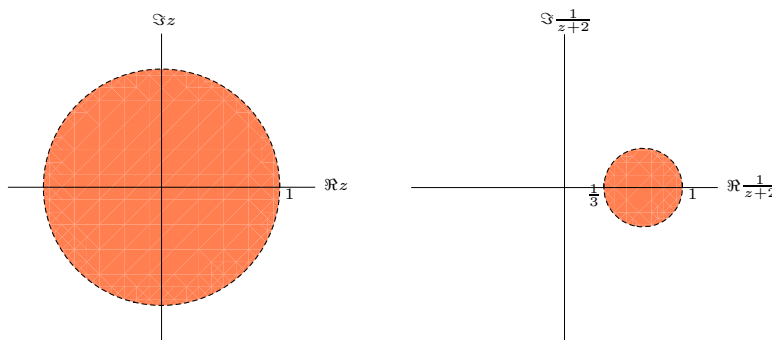
$$\begin{aligned} \int_{|z|=2\pi} \frac{e^z}{z^2 + \pi^2} dz &= \int_{|z|=2\pi} \frac{e^z}{(z + i\pi)(z - i\pi)} dz \\ &= 2\pi i \frac{e^z}{z + i\pi} \Big|_{z=i\pi} + 2\pi i \frac{e^z}{z - i\pi} \Big|_{z=-i\pi} = 0. \end{aligned}$$

A função integranda tem pólos simples em $-i\pi$ e $i\pi$.

d) O desenvolvimento em série de Laurent válido para $|z| > 2$ é

$$\begin{aligned} \frac{1}{z-2} + e^{z+2} &= \frac{1}{z} \frac{1}{1 - \frac{2}{z}} + e^2 e^z = \frac{1}{z} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{2}{z}\right)^n + e^2 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!} \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2^n}{z^{n+1}} + e^2 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}. \end{aligned}$$

2. As imagens de -1 , 0 e 1 por $z \mapsto \frac{1}{z+2}$ são 1 , $\frac{1}{2}$ e $\frac{1}{3}$, respectivamente. Como se trata de uma transformação de Möbius e a circunferência $|z| = 1$ não passa em -2 , a sua imagem é uma circunferência, porque não passa em infinito. A recta real é transformada nela própria. Uma vez que a circunferência $|z| = 1$ é simétrica em relação ao eixo real, a sua imagem é também simétrica em relação ao eixo real. Combinando estas informações, podemos fazer o esboço seguinte.

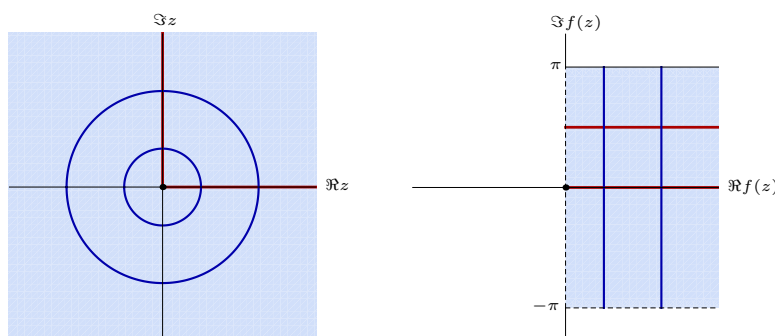


3.

- a) O contradomínio de f é $\{0\} \cup \{w \in \mathbb{C} : \Re w > 0 \text{ e } -\pi < \Im w \leq \pi\}$. Seja $-\pi < \theta_0 \leq \pi$. A função não é contínua na origem porque o limite

$$\lim_{\substack{r \rightarrow 0 \\ \theta = \theta_0}} f(re^{i\theta}) = i\theta_0$$

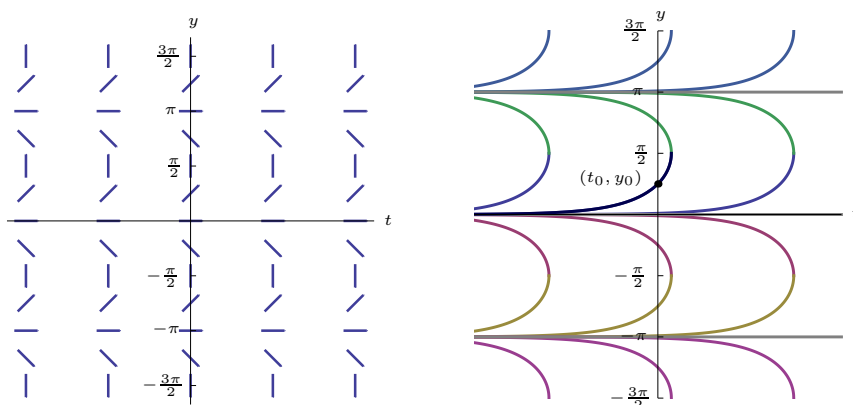
depende de θ_0 .



- b) A função f não é diferenciável na origem porque não é contínua na origem. A função f é descontínua no eixo real negativo, pelo que não é diferenciável no eixo real negativo. Assim, designando por $\mathcal{S} := \{z \in \mathbb{C} : \Im z = 0 \text{ e } \Re z \leq 0\}$, a função f não é \mathbb{R} -diferenciável em \mathcal{S} . Em qualquer ponto $re^{i\theta} \notin \mathcal{S}$, $\frac{\partial f}{\partial r}(re^{i\theta}) = 1$ e $\frac{\partial f}{\partial \theta}(re^{i\theta}) = i$. Logo, as derivadas parciais $\frac{\partial f}{\partial r}$ e $\frac{\partial f}{\partial \theta}$ são contínuas em $\mathbb{C} \setminus \mathcal{S}$, pelo que f é \mathbb{R} -diferenciável em $\mathbb{C} \setminus \mathcal{S}$. A forma polar da equação de Cauchy-Riemann, $\frac{\partial f}{\partial r} = -\frac{i}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta}$, é $1 = \frac{1}{r}$, ou $r = 1$. Como f é diferenciável nos pontos onde for \mathbb{R} -diferenciável e satisfizer a equação de Cauchy-Riemann, f é diferenciável na circunferência de raio um centrada na origem com o ponto -1 excluído. Para $-\pi < \theta < \pi$, tem-se $f'(e^{i\theta}) = e^{-i\theta} \frac{\partial f}{\partial r}(e^{i\theta}) = e^{-i\theta}$.

4.

- a) O esboço do campo de direcções e dos gráficos das soluções de $y' = \tan y$ é feito na figura seguinte.



Escolhemos o ponto $(t_0, y_0) = (0, \frac{\pi}{4})$ e marcámos a azul escuro o gráfico da solução com condição inicial $y(t_0) = y_0$. Essa curva não contém nenhum ponto sobre a recta $y = \frac{\pi}{2}$ porque, se contivesse, sobre essa recta o declive do gráfico das do soluções seria infinito. Aliás, as rectas $y = \frac{\pi}{2} + k\pi$, com $k \in \mathbb{Z}$, não pertencem ao domínio de $(t, y) \mapsto \tan y$.

b) A equação é separável, sendo a sua forma canónica $\cot yy' = 1$, ou

$$\frac{\cos y}{\sin y} y' = 1.$$

Tem-se

$$\frac{d}{dy} \log |\sin y| y' = 1.$$

Pela derivada da função composta

$$\frac{d}{dt} \log |\sin y| = 1.$$

Integrando ambos os membros de t_0 a t ,

$$\int_{t_0}^t \frac{d}{ds} \log |\sin y(s)| ds = \int_{t_0}^t 1 ds,$$

de onde

$$\log \left| \frac{\sin y(t)}{\sin y_0} \right| = t - t_0 \Leftrightarrow \left| \frac{\sin y(t)}{\sin y_0} \right| = e^{t-t_0}.$$

Podemos tirar o módulo porque em $t = t_0$ a fracção é positiva, a fracção é contínua, e nunca se anula, já que o segundo membro é positivo.

Assim,

$$\sin y(t) = e^{t-t_0} \sin y_0.$$

Como $0 < y_0 < \frac{\pi}{2}$ e $0 < \sin y_0 < 1$, esta igualdade é válida para $e^{t-t_0} \sin y_0 < 1$, ou seja, $t < t_0 + \log \frac{1}{\sin y_0}$. Atendendo novamente à desigualdade $0 < y_0 < \frac{\pi}{2}$, explicitamente, a solução da equação diferencial é

$$y(t) = \arcsin(e^{t-t_0} \sin y_0),$$

e o seu domínio $]-\infty, t_0 - \log(\sin y_0)[$. Este intervalo não é fechado à direita porque quando $t \nearrow t_0 - \log(\sin y_0)$, tem-se $\sin y(t) \nearrow 1$, o que implica $\cos y(t) \searrow 0$ e $y'(t) \nearrow +\infty$.

5.

a) O número de coelhos é modelado pelo sistema

$$\begin{cases} x' = 0.1x + 0.1(y - x) \\ y' = 0.25y + 0.1(x - y) \end{cases}.$$

Simplificando e escrevendo na forma matricial,

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}' = \begin{bmatrix} 0 & 0.1 \\ 0.1 & 0.15 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}.$$

b) O polinómio característico da matriz A do sistema é

$$p(\lambda) = \lambda^2 - \operatorname{tr} A \lambda + \det A = \lambda^2 - 0.15\lambda - 0.01.$$

Os valores próprios satisfazem $p(\lambda) = 0$, ou seja,

$$\begin{aligned} \lambda &= \frac{0.15 \pm \sqrt{0.0225 + 0.04}}{2} = \frac{0.15 \pm \sqrt{0.0625}}{2} = \frac{0.15 \pm 0.25}{2} \\ &= -0.05 \text{ ou } 0.2. \end{aligned}$$

Logo, A é semelhante à matriz diagonal

$$\Lambda = \begin{bmatrix} -0.05 & 0 \\ 0 & 0.2 \end{bmatrix}.$$

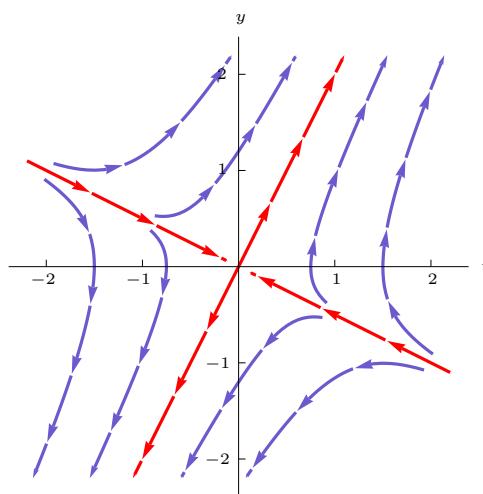
O espaço nulo de $A + 0.05I$ é gerado por $\begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix}$. Como A é simétrica, o espaço nulo de $A - 0.2I$ é gerado pelo vector $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$, ortogonal ao anterior. Podemos tomar para S a matriz ortogonal

$$S = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}.$$

A solução do sistema com condição inicial $X(0) = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} (0) = \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \end{bmatrix}$ é

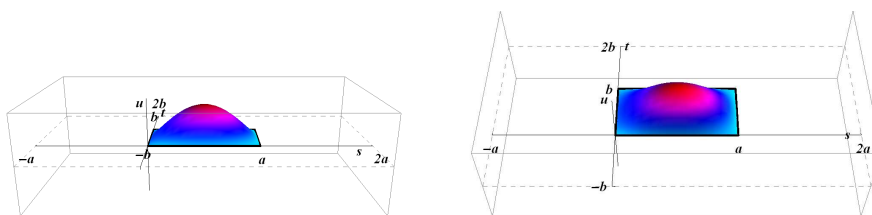
$$\begin{aligned} X(t) &= e^{At} X_0 = S e^{\Lambda t} S^{-1} X_0 = S e^{\Lambda t} S^T X_0 = S e^{\Lambda t} S X_0 \\ &= \frac{-2x_0 + y_0}{5} e^{-0.05t} \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix} + \frac{x_0 + 2y_0}{5} e^{0.2t} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

c) Na figura seguinte fazemos o esboço do retrato de fase do sistema.

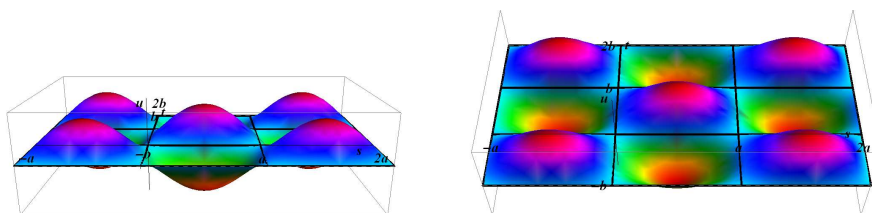


6.

a) Seja u uma solução.



Em primeiro lugar, estendemos u como função ímpar em s . Em seguida, estendemos u como função periódica em s , de período $2a$. Depois, estendemos u como função ímpar em t . Finalmente, estendemos u como função periódica em t , de período $2b$.



Nota. A condição $u(0, t) = 0$ implica $u_{tt}(0, t) = 0$. Da equação de Helmholtz, $u_{ss}(0, t) = -u_{tt}(0, t) - \lambda u(0, t) = 0$. As condições $u(0, t) = 0$ e $u_{ss}(0, t) = 0$ garantem que não há descontinuidade de u e das suas duas primeiras derivadas no eixo dos t 's.

A extensão de u satisfaz a equação de Helmholtz em todo o espaço. Com efeito, designando por v a reflexão ímpar de u em relação ao eixo dos t 's,

$$-(v_{ss}(s, t) + v_{tt}(s, t)) = -(u_{ss}(-s, t) + u_{tt}(-s, t)) = \lambda u(-s, t) = \lambda v(s, t),$$

e semelhantemente para a reflexão ímpar de u em relação ao eixo dos s 's.

- b)** Para cada t fixo, a extensão de u pode ser expandida em série de Fourier. Como u é ímpar em s , tem período $2a$ e os coeficientes da expansão dependem de t ,

$$u(s, t) = \sum_{m=1}^{\infty} b_m(t) \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right).$$

A expressão de $b_m(t)$ em termos de u é

$$b_m(t) = \frac{1}{a} \int_{-a}^a u(s, t) \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) ds = \frac{2}{a} \int_0^a u(s, t) \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) ds.$$

- c)** Seja $m \in \mathbb{N}_1$. Da proposição relativa à continuidade das funções definidas por integrais, b_m é contínua. Pertence, por isso, a $L^2[-b, b]$. A expressão de $b_m(t)$ em termos de u mostra que b_m é ímpar e periódica de período $2b$, porque herda estas propriedades da dependência de u na sua segunda variável. Portanto,

$$b_m(t) = \sum_{n=1}^{\infty} \beta_{m,n} \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right).$$

A expressão de $\beta_{m,n}$ em termos de $b_m(t)$ é

$$\beta_{m,n} = \frac{1}{b} \int_{-b}^b b_m(t) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) dt = \frac{2}{b} \int_0^b b_m(t) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) dt.$$

- d)** Substituindo o resultado da alínea **c)** na alínea **b)**,

$$u(s, t) = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \beta_{m,n} \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right).$$

Derivando formalmente, $-(u_{ss} + u_{tt}) = \lambda u$ é equivalente a

$$\begin{aligned} \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{m^2 \pi^2}{a^2} + \frac{n^2 \pi^2}{b^2} \right) \beta_{m,n} \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) \\ = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \lambda \beta_{m,n} \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right). \end{aligned}$$

Da unicidade dos coeficientes de Fourier,

$$\left(\frac{m^2 \pi^2}{a^2} + \frac{n^2 \pi^2}{b^2} \right) \beta_{m,n} = \lambda \beta_{m,n}.$$

Há duas possibilidades. Ou $\beta_{m,n} = 0$ ou $\lambda = \frac{m^2 \pi^2}{a^2} + \frac{n^2 \pi^2}{b^2}$. Como, por hipótese, u não é identicamente nula, deve existir algum par (m_0, n_0) tal que a segunda igualdade se verifica. A segunda igualdade pode verificar-se para mais do que um par (m, n) , mas verifica-se apenas para um número finito de pares. Por exemplo, se $a = b$ os pares $(5, 0)$, $(4, 3)$, $(3, 4)$ e $(0, 5)$ conduzem a $\lambda = \frac{25\pi^2}{a^2}$. Para pares (m, n) para os quais $\lambda \neq \frac{m_0^2 \pi^2}{a^2} + \frac{n_0^2 \pi^2}{b^2}$ os coeficientes $\beta_{m,n}$ anulam-se. Para $\lambda = \frac{m_0^2 \pi^2}{a^2} + \frac{n_0^2 \pi^2}{b^2}$ a função u é

$$u(s, t) = \sum_{\substack{(m,n) \text{ tal que} \\ \frac{m^2 \pi^2}{a^2} + \frac{n^2 \pi^2}{b^2} = \frac{m_0^2 \pi^2}{a^2} + \frac{n_0^2 \pi^2}{b^2}}} \beta_{m,n} \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right).$$

Esta expressão foi deduzida assumindo que existia solução. Imediatamente se verifica que é, de facto, uma solução para $\lambda = \frac{m_0^2 \pi^2}{a^2} + \frac{n_0^2 \pi^2}{b^2}$.

e) Combinando os resultados das alíneas **c)** e **b)**,

$$\beta_{m,n} = \frac{4}{ab} \int_0^b \int_0^a u(s, t) \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) ds dt.$$

Usando a equação de Helmholtz, e integrando duas vezes por partes

nos integrais dentro dos parêntesis rectos,

$$\begin{aligned}
 \lambda\beta_{m,n} &= \frac{4}{ab} \int_0^b \int_0^a \lambda u(s,t) \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) ds dt \\
 &= -\frac{4}{ab} \int_0^b \int_0^a (u_{ss}(s,t) + u_{tt}(s,t)) \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) ds dt \\
 &= -\frac{4}{ab} \int_0^b \left[\int_0^a u_{ss}(s,t) \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) ds \right] \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) dt \\
 &\quad - \frac{4}{ab} \int_0^a \left[\int_0^b u_{tt}(s,t) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) dt \right] \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) ds \\
 &= \frac{m^2\pi^2}{a^2} \frac{4}{ab} \int_0^b \int_0^a u(s,t) \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) ds dt \\
 &\quad + \frac{n^2\pi^2}{b^2} \frac{4}{ab} \int_0^b \int_0^a u(s,t) \sin\left(\frac{m\pi s}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi t}{b}\right) ds dt \\
 &= \left(\frac{m^2\pi^2}{a^2} + \frac{n^2\pi^2}{b^2} \right) \beta_{m,n}.
 \end{aligned}$$

Isto prova rigorosamente o resultado obtido na alínea anterior.