

Polinómio característico: $\det(A - \lambda I)$

Valores próprios (de uma matriz): λ tais que
 $\det(A - \lambda I) = 0$

Vectores próprios (de uma matriz) associados a um
valor próprio λ : $v \in \mathcal{N}(A - \lambda I) \setminus \{0\}$

$\mathcal{N}(A - \lambda I)$ é o **subespaço próprio** associado ao valor
próprio λ

Multiplicidade algébrica de um valor próprio λ :
 $m_a(\lambda) = n^o$ de vezes que esse λ se repete em
 $\det(A - \lambda I)$

Multiplicidade geométrica de um valor próprio λ :
 $m_g(\lambda) = \dim \mathcal{N}(A - \lambda I)$

$$m_g(\lambda) \leq m_a(\lambda)$$

Matrizes (A e B) **semelhantes**: $B = SAS^{-1}$

Matriz A **diagonalizável**: $D = PAP^{-1}$

$$\det A = \lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n \quad \text{tr } A = \lambda_1 + \lambda_2 + \cdots + \lambda_n$$

Valores próprios e vectores próprios de uma
transformação linear

Transformações lineares **diagonalizáveis**

Projecções

Definição. Sejam $A, B \in \mathcal{M}_{n \times n}$. A e B dizem-se **semelhantes** se e só se existir S invertível tal que

$$B = SAS^{-1}$$

Observação. Duas matrizes são semelhantes **se e só se** existirem bases em relação às quais essas matrizes representem a mesma transformação linear.

Teorema.

$A, B \in \mathcal{M}_{n \times n}$. Se A e B forem semelhantes **então** A e B têm o(a) mesmo(a):

- (i) determinante;
- (ii) característica;
- (iii) nulidade;
- (iv) traço;
- (v) polinómio característico, e os mesmos valores próprios.

Definição.

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}$. Se existirem matrizes P^{-1} **invertível** e D **diagonal** tais que

$$D = PAP^{-1}$$

então A é diz-se **diagonalizável**.

Observação.

Se A for uma matriz diagonal então $P^{-1} = I$.

Observação. Se

$$D = PAP^{-1}$$

com D matriz diagonal, **então**, para $k \in \mathbb{N}$,

$$D^k = PA^kP^{-1} \Leftrightarrow A^k = P^{-1}D^kP$$

Observação.

$$\text{Se } P^{-1} = \begin{bmatrix} v_1 & \dots & v_n \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{bmatrix}$$

então

$$D = PAP^{-1} \Leftrightarrow AP^{-1} = P^{-1}D \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} Av_1 = \lambda_1 v_1 \\ \dots \\ Av_n = \lambda_n v_n \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow (v_i \in \mathcal{N}(A - \lambda_i I) \setminus \{\mathbf{0}\} \quad i = 1, \dots, n \quad \text{e}$$

$$\lambda_i \text{ é tal que } \det(A - \lambda_i I) = 0)$$

Definição.

λ é **valor próprio** de $A \Leftrightarrow \lambda$ satisfaz: $\det(A - \lambda I) = 0$

Definição.

Polinómio característico de $A \in \mathcal{M}_{n \times n}$: $\det(A - \lambda I)$

Definição.

$m_a(\lambda) =$ **multiplicidade algébrica** de λ , é a multiplicidade de λ como raiz de $\det(A - \lambda I)$.

Definição.

v é **vector próprio** de A , associado ao valor próprio λ de A , $\Leftrightarrow v \in \mathcal{N}(A - \lambda I) \setminus \{0\}$

Definição. $\mathcal{N}(A - \lambda I)$ é o **subespaço próprio** associado ao valor próprio λ

Definição. $\dim \mathcal{N}(A - \lambda I) = m_g(\lambda)$ é a **multiplicidade geométrica** de λ

Exemplo. Uma matriz com valores próprios repetidos e não diagonalizável.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ 0 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda)^2$$

Valores próprios de A : 1.

$$\mathcal{N}(A - I) = L(\{(1, 0)\})$$

$$m_g(1) = \dim \mathcal{N}(A - I) = 1 < 2 = m_a(1)$$

Como $\mathbb{R}^2 \neq \mathcal{N}(A - I)$ **então** não existe uma base de \mathbb{R}^2 formada só por vectores próprios de A . Logo, a matriz A não é diagonalizável, isto é, não existe P^{-1} tal que

$$PAP^{-1} = D = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Exemplo. Uma matriz com valores próprios repetidos e não diagonalizável.

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 4 - \lambda & 0 & -1 \\ 1 & 2 - \lambda & 1 \\ 1 & 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = (2 - \lambda)(3 - \lambda)^2$$

Valores próprios de A : 3 e 2.

$$\mathcal{N}(A - 3I) = L(\{(1, 2, 1)\}) \quad 1 = m_g(3) < m_a(3) = 2$$

$$\mathcal{N}(A - 2I) = L(\{(0, 1, 0)\}) \quad m_g(2) = m_a(2) = 1$$

como

$$\mathbb{R}^3 \neq \mathcal{N}(A - 3I) \oplus \mathcal{N}(A - 2I)$$

então não existe uma base de \mathbb{R}^3 formada só por vectores próprios de A . Logo, a matriz A não é diagonalizável, isto

$$\text{é, não existe } P^{-1} \text{ tal que } PAP^{-1} = D = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Polinómio característico de $A \in \mathcal{M}_{n \times n}$:

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda I) &= \\ &= \det \begin{bmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & a_{n-1, n} \\ a_{n1} & \cdots & a_{n, n-1} & a_{nn} - \lambda \end{bmatrix} = \\ &= (\lambda_1 - \lambda)^{m_1} (\lambda_2 - \lambda)^{m_2} \cdots (\lambda_k - \lambda)^{m_k} \end{aligned}$$

Tem grau n .

$\lambda_1, \dots, \lambda_k$ valores próprios distintos de A

m_1, \dots, m_k **multiplicidades algébricas**

$$m_1 + m_2 + \cdots + m_k = n.$$

Para todo o valor próprio λ de A

$$m_g(\lambda) \leq m_a(\lambda)$$

Teorema. Para todo o valor próprio λ de A

$$m_g(\lambda) \leq m_a(\lambda)$$

Dem. Seja λ um qualquer valor próprio de A .

Seja $r = m_g(\lambda) = \dim \mathcal{N}(A - \lambda I)$.

Seja $\{u_1, \dots, u_r\}$ uma base de $\mathcal{N}(A - \lambda I)$.

Seja $\{u_1, \dots, u_r, u_{r+1}, \dots, u_n\}$ uma base de \mathbb{R}^n (ou de \mathbb{C}^n).

Seja $S^{-1} = [u_1 \dots u_r u_{r+1} \dots u_n]$. Tem-se

$$SAS^{-1} = \begin{bmatrix} \lambda I_{r \times r} & * \\ \mathbf{0}_{(n-r) \times r} & ** \end{bmatrix}.$$

Logo, como SAS^{-1} e A têm o mesmo polinómio característico, então λ é uma raiz do polinómio característico de A com multiplicidade algébrica pelo menos igual a r .

Teorema. $A \in \mathcal{M}_{n \times n}$. Se A tiver valores próprios distintos $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ e

se v_1, \dots, v_k forem os vectores próprios associados a cada um destes valores próprios,

então os vectores v_1, \dots, v_k são **linearmente independentes**.

Teorema. $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$ é diagonalizável **se e só se** existir uma base \mathcal{B}_{vp} de \mathbb{R}^n formada por vectores próprios de A .

Na diagonal principal de D estarão os valores próprios de A pela ordem dos vectores próprios correspondentes na base \mathcal{B}_{vp} .

P^{-1} será a matriz cujas colunas são os vectores próprios de A , da base \mathcal{B}_{vp} de \mathbb{R}^n pela mesma ordem, tendo-se (analogamente em \mathbb{C}^n)

$$D = PAP^{-1}$$

Teorema. $A \in \mathcal{M}_{n \times n}$ $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ valores próprios distintos de A

Então são equivalentes:

(i) A é diagonalizável.

(ii) A tem n vectores próprios linearmente independentes.

(iii) $\sum_{i=1}^k m_g(\lambda_i) = n$

(iv) $m_g(\lambda_i) = m_a(\lambda_i)$ para todo o $i = 1, \dots, k$.

Teorema. Se $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$ então

A é diagonalizável \Leftrightarrow

$$\mathbb{R}^n = \mathcal{N}(A - \lambda_1 I) \oplus \dots \oplus \mathcal{N}(A - \lambda_k I)$$

Exemplo. Todos os valores próprios distintos.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 4 \end{bmatrix} \quad \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ -1 & 4 - \lambda \end{vmatrix} =$$
$$= (1 - \lambda)(4 - \lambda) + 2 = \lambda^2 - 5\lambda + 6 = (2 - \lambda)(3 - \lambda)$$

Valores próprios de A : 3 e 2.

$$\mathcal{N}(A - 3I) = L(\{(1, 1)\}) \quad m_g(3) = m_a(3) = 1$$

$$\mathcal{N}(A - 2I) = L(\{(2, 1)\}) \quad m_g(2) = m_a(2) = 1$$

$$\mathbb{R}^3 = \mathcal{N}(A - 3I) \oplus \mathcal{N}(A - 2I)$$

$$\mathcal{B}_{vp} = \{(-1, 0, 1), (1, -1, 1), (1, 0, 1)\}$$

é uma base de \mathbb{R}^3 formada por vectores próprios de A .

Logo A é diagonalizável, isto é, existe P^{-1} tal que $PAP^{-1} = D$ com:

$$D = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \quad P^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 4 \end{bmatrix} \quad \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ -1 & 4 - \lambda \end{vmatrix} =$$

$$= \lambda^2 - \underbrace{5}_{\text{tr } A} \lambda + \underbrace{6}_{\det A} = \lambda^2 - (\text{tr } A) \lambda + \det A$$

Por outro lado $\begin{vmatrix} a - \lambda & b \\ c & d - \lambda \end{vmatrix} = (\lambda_1 - \lambda)(\lambda_2 - \lambda)$

$$\begin{vmatrix} a - \lambda & b \\ c & d - \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - (a + d) \lambda + ad - bc =$$

$$= \lambda^2 - (\text{tr } A) \lambda + \det A$$

$$(\lambda_1 - \lambda)(\lambda_2 - \lambda) = \lambda^2 - (\lambda_1 + \lambda_2) \lambda + \lambda_1 \lambda_2$$

Logo

$$\text{tr } A = \lambda_1 + \lambda_2 \quad \text{e} \quad \det A = \lambda_1 \lambda_2$$

Polinómio característico de A : $\det(A - \lambda I) =$

$$= \det \begin{bmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & a_{n-1, n} \\ a_{n1} & \cdots & a_{n, n-1} & a_{nn} - \lambda \end{bmatrix} =$$

$$= (\lambda_1 - \lambda)^{m_1} (\lambda_2 - \lambda)^{m_2} \cdots (\lambda_k - \lambda)^{m_k}$$

O coeficiente do termo de grau n é $(-1)^n$

O coeficiente do termo de grau $n - 1$ é $(-1)^{n-1} \operatorname{tr} A$

O termo constante é: $\det(A - 0I) = \det A$

0 é um valor próprio de $A \Leftrightarrow \det A = 0 \Leftrightarrow A$ **não** é invertível

Teorema. Sendo $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ os valores próprios de A (repetidos de acordo com a respectiva multiplicidade algébrica). **Então**

$$\det A = \lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n \quad \operatorname{tr} A = \lambda_1 + \lambda_2 + \cdots + \lambda_n.$$

Definição. $T : V \rightarrow V$ linear. λ é um **valor próprio** de T se e só se existir $v \in V \setminus \{0\}$ tal que

$$T(v) = \lambda v$$

a esses vectores não nulos v chamam-se **vectores próprios** associados ao valor próprio λ .

$$\mathcal{N}(T - \lambda I) = \{v \in V : T(v) = \lambda v\}$$

é o **subespaço próprio** associado ao valor próprio λ e

$$\dim \mathcal{N}(T - \lambda I) = m_g(\lambda)$$

é a **multiplicidade geométrica** de λ .

Teorema. $T : V \rightarrow V$ linear.

λ é um valor próprio de $T \Leftrightarrow \mathcal{N}(T - \lambda I) \neq \{0\}$

Teorema. Se $A = M(T; \mathcal{B}; \mathcal{B})$ então

$\{\text{valores próprios de } T\} = \{\text{valores próprios de } A\}$

Os vectores de $\mathcal{N}(A - \lambda I)$ são as coordenadas dos vectores de $\mathcal{N}(T - \lambda I)$ em \mathcal{B} .

$$m_g(\lambda) = \dim \mathcal{N}(T - \lambda I) = \dim \mathcal{N}(A - \lambda I).$$

Observação. Se $V = \mathbb{R}^n$ e $A = M(T; \mathcal{B}_c^n; \mathcal{B}_c^n)$ então

$$\mathcal{N}(T - \lambda I) = \mathcal{N}(A - \lambda I)$$

$\{\text{valores próprios de } T\} = \{\text{valores próprios de } A\}$

$\{\text{vectores próprios de } T\} = \{\text{vectores próprios de } A\}$

Definição. $T : V \rightarrow V$ linear. T é **diagonalizável** se e só se existir uma base (ordenada) \mathcal{B} de V em relação à qual a matriz $M(T; \mathcal{B}; \mathcal{B})$ seja uma matriz diagonal D .

Nesse caso tem-se $\mathcal{B} = \mathcal{B}_{vp}$ de T

Observação. Se $A = M(T, \mathcal{B}, \mathcal{B})$ e se existir \mathcal{B}_{vp} de T então

$$D = M(T, \mathcal{B}_{vp}, \mathcal{B}_{vp}) = PAP^{-1},$$

com

$$P^{-1} = S_{\mathcal{B}_{vp} \rightarrow \mathcal{B}}$$

Observação. Se $V = \mathbb{R}^n$ e $\mathcal{B} = \mathcal{B}_c^n$ então

$$P^{-1} = S_{\mathcal{B}_{vp} \rightarrow \mathcal{B}_c^n}$$

Definição. $T : V \rightarrow V$ linear diz-se **projecção** se e só se $T \circ T = T$ ($T^2 = T$)

Teorema.

$$T \text{ projecção} \Rightarrow V = \mathcal{N}(T) \oplus \mathcal{I}(T)$$

$$T \text{ projecção} \Rightarrow \mathcal{I}(T) = \mathcal{N}(T - I)$$

$$T \text{ projecção} \Rightarrow V = \mathcal{N}(T) \oplus \mathcal{N}(T - I)$$

$$T \text{ projecção} \Rightarrow \text{os valores próprios de } T \text{ são } 0 \text{ e } 1$$

$$T \text{ projecção e } \dim V < \infty \Rightarrow T \text{ é diagonalizável}$$

$$\text{Os valores próprios de } T \text{ são } 0 \text{ e } 1 \nRightarrow T \text{ projecção}$$

Definição. Considerando um produto interno,

$T : V \rightarrow V$ linear dir-se-á **projecção ortogonal** se e só se

$$T \circ T = T \quad (T^2 = T) \quad \text{e} \quad \mathcal{N}(T) = (\mathcal{I}(T))^{\perp}$$

Exemplo. Todos os valores próprios distintos.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 1 & 1 \\ 0 & 1 - \lambda & 0 \\ 1 & 1 & 1 - \lambda \end{vmatrix} =$$
$$= (1 - \lambda) [(1 - \lambda)^2 - 1] = (1 - \lambda)(-\lambda)(2 - \lambda)$$

Valores próprios de A : 0, 1 e 2.

$$\mathcal{N}(A) = L(\{(-1, 0, 1)\}) \quad m_g(0) = m_a(0) = 1$$

$$\mathcal{N}(A - I) = L(\{(1, -1, 1)\}) \quad m_g(1) = m_a(1) = 1$$

$$\mathcal{N}(A - 2I) = L(\{(1, 0, 1)\}) \quad m_g(2) = m_a(2) = 1$$

$$\mathbb{R}^3 = \mathcal{N}(A - I) \oplus \mathcal{N}(A - 3I) \oplus \mathcal{N}(A)$$

$\mathcal{B}_{vp} = \{(-1, 0, 1), (1, -1, 1), (1, 0, 1)\}$ é uma base de \mathbb{R}^3 formada só por vectores próprios de A . Logo A é diagonalizável, isto é, existe P^{-1} tal que $PAP^{-1} = D$ com:

$$D = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}, \quad P^{-1} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Exemplo. Valores próprios repetidos mas diagonalizável.

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \quad \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 0 & 1 \\ 0 & 1 - \lambda & 0 \\ 1 & 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix} =$$
$$= (1 - \lambda) [(2 - \lambda)^2 - 1] = (1 - \lambda)^2 (3 - \lambda)$$

Os valores próprios de A são 1 e 3.

$$\mathcal{N}(A - I) = L(\{(0, 1, 0), (-1, 0, 1)\}) \quad m_g(1) = m_a(1) = 2$$

$$\mathcal{N}(A - 3I) = L(\{(1, 0, 1)\}) \quad \text{logo} \quad m_g(3) = m_a(3) = 1$$

$$\mathbb{R}^3 = \mathcal{N}(A - I) \oplus \mathcal{N}(A - 3I)$$

$$\mathcal{B}_{vp} = \{(0, 1, 0), (-1, 0, 1), (1, 0, 1)\}$$

é uma base de \mathbb{R}^3 de vectores próprios de A . Logo A é diagonalizável, existe P^{-1} tal que $PAP^{-1} = D$ com:

$$D = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}, \quad P^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Exemplo. Uma matriz com apenas um valor próprio real não diagonalizável em \mathbb{R} mas diagonalizável em \mathbb{C} .

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = (1 - \lambda)(1 + \lambda^2)$$

Valores próprios de A : 1 , i e $-i$.

Logo, a matriz A não é diagonalizável em $\mathcal{M}_{3 \times 3}(\mathbb{R})$.
No entanto, como os três valores próprios são distintos,
 A é diagonalizável numa matriz de entradas complexas:

$$D = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 \\ 0 & 0 & -i \end{bmatrix} = PAP^{-1} \quad \text{com} \quad P^{-1} \in \mathcal{M}_{3 \times 3}(\mathbb{C})$$

Exemplo. A sucessão de Fibonacci (Leonardo de Pisa, 1202). Seja $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$ tal que

$$v_1 = 1, \quad v_2 = 1 \quad \text{e} \quad v_{n+2} = v_n + v_{n+1}, \quad n \in \mathbb{N}.$$

$$\begin{cases} v_{n+1} = v_{n+1} \\ v_{n+2} = v_n + v_{n+1} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} v_{n+1} \\ v_{n+2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_n \\ v_{n+1} \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} v_{n+1} \\ v_{n+2} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_n \\ v_{n+1} \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{n-1} \\ v_n \end{bmatrix} = \\ &= \dots = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}^n \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}^n \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Valores próprios de $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$: $\lambda_1 = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$ e $\lambda_2 = \frac{1-\sqrt{5}}{2}$.

$$\mathcal{N} \begin{bmatrix} -\lambda_1 & 1 \\ 1 & 1 - \lambda_1 \end{bmatrix} = L \left(\left\{ \left(\frac{-1 + \sqrt{5}}{2}, 1 \right) \right\} \right)$$

$$\mathcal{N} \begin{bmatrix} -\lambda_2 & 1 \\ 1 & 1 - \lambda_2 \end{bmatrix} = L \left(\left\{ \left(-\frac{1 + \sqrt{5}}{2}, 1 \right) \right\} \right)$$

Como existe uma base de \mathbb{R}^2 formada por só por vectores próprios então $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ é diagonalizável.

$$P^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{-1+\sqrt{5}}{2} & -\frac{1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad P = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{5}}{5} & \frac{5+\sqrt{5}}{10} \\ -\frac{\sqrt{5}}{5} & \frac{5-\sqrt{5}}{10} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} v_{n+1} \\ v_{n+2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}^n \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} =$$

$$= \left(P^{-1} \begin{bmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} P \right)^n \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\left(\frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} - \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} \right) \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\left(\frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^{n+2} - \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^{n+2} \right) \end{bmatrix}.$$

Exemplo. $u'(t) - au(t) = 0 \underset{u(t) \neq 0}{\Leftrightarrow} u(t) = ke^{at}$

$$\begin{cases} u_1'(t) = -2u_1(t) \\ u_2'(t) = 3u_2(t) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} u_1(t) = k_1 e^{-2t} \\ u_2(t) = k_2 e^{3t} \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} u_1'(t) \\ u_2'(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix} = k_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} e^{-2t} + k_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} e^{3t}$$

$$*\begin{cases} u_1'(t) = -u_1(t) + 2u_2(t) \\ u_2'(t) = 2u_1(t) + 2u_2(t) \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} u_1'(t) \\ u_2'(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} u_1'(t) \\ u_2'(t) \end{bmatrix} = P^{-1}DP \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow P \begin{bmatrix} u_1'(t) \\ u_2'(t) \end{bmatrix} = DP \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix}$$

$$\text{Seja } \begin{bmatrix} w_1(t) \\ w_2(t) \end{bmatrix} = P \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix}$$

$$\left(\Leftrightarrow \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix} = P^{-1} \begin{bmatrix} w_1(t) \\ w_2(t) \end{bmatrix} \right)$$

$$\begin{bmatrix} w_1'(t) \\ w_2'(t) \end{bmatrix} = D \begin{bmatrix} w_1(t) \\ w_2(t) \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} w_1'(t) \\ w_2'(t) \end{bmatrix} = D \begin{bmatrix} w_1(t) \\ w_2(t) \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} w_1'(t) \\ w_2'(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_1(t) \\ w_2(t) \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} w_1(t) \\ w_2(t) \end{bmatrix} = k_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} e^{-2t} + k_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} e^{3t} \Leftrightarrow$$

$$\text{Mas } \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix} = P^{-1} \begin{bmatrix} w_1(t) \\ w_2(t) \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & \frac{1}{2} \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \left(k_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} e^{-2t} + k_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} e^{3t} \right) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix} = k_1 \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix} e^{-2t} + k_2 \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \end{bmatrix} e^{3t}$$

é a solução do sistema de equações diferenciais inicial *

Neste caso:

$$P^{-1} = \begin{bmatrix} -2 & \frac{1}{2} \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$$D = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{2}{5} & \frac{1}{5} \\ \frac{2}{5} & \frac{4}{5} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 & \frac{1}{2} \\ 1 & 1 \end{bmatrix} =$$

$$= PDP^{-1}$$