

# Espaços de Hilbert e Operadores Lineares Limitados

Apolo Gomes

Tutora : Lina Oliveira

Instituto Superior Técnico, Universidade de Lisboa

Novos Talentos Gulbenkian, Lisboa

13 de Dezembro de 2025

# Espaços de Hilbert

## Definição

Seja  $(x_n)$  uma sucessão num espaço métrico  $X$ . Se para qualquer  $\epsilon > 0$  existe  $N \in \mathbb{N}$  tal que:

$$n, m > N \implies d(x_n, x_m) < \epsilon$$

então  $(x_n)$  é uma **sucessão de Cauchy**.

Se qualquer sucessão de Cauchy em  $X$  converge, então  $X$  é um espaço métrico **completo**.

- $\mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{R}^n, \mathbb{C}^n$  são exemplos de espaços completos.
- $\mathbb{Q}$  não é um espaço completo.

# Espaços de Hilbert

## Definição

Seja  $H$  um espaço vetorial com produto interno. Se  $H$  for completo na norma induzida pelo produto interno, então  $H$  é um **espaço de Hilbert**.

- $\ell^2 = \{(x_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}} : \sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^2 < \infty\}$  é um espaço de Hilbert com o produto interno:

$$\langle (x_n), (y_n) \rangle = \sum_{n=1}^{\infty} x_n \overline{y_n}$$

- $c_00 = \{(x_n) \in \ell^2 : \exists_{N \in \mathbb{N}} \forall_{n > N} x_n = 0\} \subset \ell^2$  não é um espaço de Hilbert.

# Operadores Lineares Limitados

## Definição

Sejam  $X$ ,  $Y$  espaços vetoriais sobre um corpo  $K$  ( $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ ), e seja  $T : X \rightarrow Y$  um operador. Se para quaisquer  $\alpha, \beta \in K$  e  $u, v \in X$

$$T(\alpha u + \beta v) = \alpha Tu + \beta Tv$$

então  $T$  é um **operador linear**.

## Definição

Se  $X$ ,  $Y$  forem espaços vetoriais normados,  $T$  for um operador linear e existir  $c \in \mathbb{R}_0^+$  tal que

$$\|Tx\| \leq c\|x\|$$

para todo o  $x \in X$ , então  $T$  é um **operador linear limitado**.

# Operadores Lineares Limitados

Para qualquer operador linear limitado  $T$ ,

$$\|T\| := \sup_{x \in X \setminus \{0\}} \frac{\|Tx\|}{\|x\|}$$

define uma norma no espaço dos operadores lineares limitados.

- $P : \ell^2 \longrightarrow \ell^2$ , onde  $P(x_1, x_2, x_3, \dots) = (x_1, 0, 0, \dots)$ , é um operador linear limitado com norma 1.
- $D : C^1[a, b] \longrightarrow C[a, b]$ , onde  $D(f) = \frac{df}{dx}$ , é um operador linear mas não é limitado.