

1º Teste

1. Considere os seguintes valores tabelados de uma função $f \in C^2[0, 1]$

x	$f(x)$	$f'(x)$	$f''(x)$
0	1	0	–
1	2	1	2

Determine o polinómio de Hermite H_4 que interpola f e as suas derivadas nos pontos da tabela. [2.0]

Resolução: Considerando as diferenças divididas de Newton, temos a tabela

x_i	f_i	$f[,]$	$f[, ,]$	$f[, , ,]$	$f[, , , ,]$
0	1	–	–	–	–
0	1	0	–	–	–
1	2	1	1	–	–
1	2	1	0	–1	–
1	2	1	1	1	2

Note-se que $f[0, 0] = f'(0) = 0$, $f[1, 1] = f'(1) = 1$ e $f[1, 1, 1] = \frac{f''(1)}{2} = 1$. O polinómio interpolador de Hermite é assim

$$H_4(x) = 1 + x^2 - x^2(x - 1) + 2x^2(x - 1)^2 = 1 + 4x^2 - 5x^3 + 2x^4.$$

2. Seja p_2 o polinómio de grau ≤ 2 que interpola $f \in C^4[x_0, x_2]$ nos pontos $x_0 = z - h$, $x_1 = z$ e $x_2 = z + h$, $h > 0$.

a) Obtenha uma aproximação para $f''(z)$ utilizando o polinómio p_2 . [1.0]

Resolução: Temos

$$p_2(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1),$$

$$p_2''(x) = 2f[x_0, x_1, x_2] = 2 \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0} = \frac{f(x_2) - 2f(x_1) + f(x_0)}{h^2}.$$

Portanto

$$f''(z) \approx p_2''(z) = \frac{f(z + h) - 2f(z) + f(z - h)}{h^2}.$$

b) Baseando-se na fórmula de erro de interpolação,

$$f''(x) - p_2''(x) = \frac{f^{(5)}(\xi_3)}{5!} W_3(x) + 2 \frac{f^{(4)}(\xi_2)}{4!} W_3'(x) + \frac{f^{(3)}(\xi_1)}{3!} W_3''(x), \quad \xi_1, \xi_2, \xi_3 \in (x_0, x_2),$$

em que $W_3(x) = (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)$, mostre que

$$f''(z) - p_2''(z) = -\frac{f^{(4)}(\xi)}{12} h^2, \quad \xi \in (z - h, z + h). \quad [1.0]$$

Resolução: Tendo em conta que

$$W_3(x) = (x - z)((x - z)^2 - h^2), \quad W_3'(x) = ((x - z)^2 - h^2) + 2(x - z)^2, \quad W_3''(x) = 6(x - z),$$

temos

$$W_3(z) = W_3''(z) = 0, \quad W_3'(z) = -h^2.$$

Portanto

$$f''(z) - p_2''(z) = 2 \frac{f^{(4)}(\xi)}{4!} W_3'(z) = -\frac{f^{(4)}(\xi)}{12} h^2, \quad \xi \in (z-h, z+h).$$

3. Determine a melhor aproximação uniforme de $f(x) = \ln(x^2 + 1)$ em $\mathcal{P}_2[-1, 1]$. **[2.0]**

Resolução: Note-se que uma função $p_2 \in \mathcal{P}_2[-1, 1]$ tem, quando muito, dois zeros em $[-1, 1]$ e $\dim(\mathcal{P}_2[-1, 1]) = 3$. Portanto $\mathcal{P}_2[-1, 1]$ satisfaz a condição de Haar e assim existe uma e uma só melhor aproximação uniforme de f em $\mathcal{P}_2[-1, 1]$. Seja p_2^* essa melhor aproximação.

Pela condição de equioscilação de Chebyshev, devem existir pelo menos $4 = \dim(\mathcal{P}_2[-1, 1]) + 1$ pontos distintos x_j tais que:

$$f(x_j) - p_2^*(x_j) = \pm(-1)^j \delta, \quad j = 0, 1, 2, 3, \quad \text{onde} \quad \delta = \max_{x \in [-1, 1]} |f(x) - p_2^*(x)|.$$

Por outro lado, a melhor aproximação uniforme de uma função par f num intervalo simétrico em relação à origem deve ser uma função par. Supondo que $x_0 < x_1 < x_2 < x_3$, temos então pela simetria $x_0 = -x_3$ e $x_1 = -x_2$ e

$$f(x_0) - p_2^*(x_0) = f(x_3) - p_2^*(x_3), \quad f(x_1) - p_2^*(x_1) = f(x_2) - p_2^*(x_2).$$

Portanto, a condição da equioscilação só pode ser válida se existir pelo menos mais um ponto, digamos x_4 , entre x_1 e x_2 tal que

$$f(x_4) - p_2^*(x_4) = -(f(x_1) - p_2^*(x_1)).$$

Mas isto só é possível se $x_4 = 0$; se $x_4 \neq 0$ então $-x_4$ seria também um ponto de equioscilação.

Seja então $p_2^*(x) = a_0 + a_2 x^2$ (uma função par em $\mathcal{P}_2[-1, 1]$) e define-se $r(x) = f(x) - p_2^*(x)$. Temos

$$r'(x) = \frac{2x}{x^2 + 1} - 2a_2 x = 0 \quad \Leftrightarrow \quad x = 0 \quad \text{ou} \quad x = \pm \sqrt{\frac{1 - a_2}{a_2}}.$$

Como só existem três pontos críticos de r , os extremos do intervalo devem ser pontos de equioscilação, i.e. $x_0 = -1$ e $x_3 = 1$. Temos

$$r(\pm 1) = \ln 2 - a_0 - a_2 = \delta = r(0) = -a_0 \quad \Rightarrow \quad a_2 = \ln 2, \quad a_0 = -\delta.$$

Além disso,

$$r\left(\pm \sqrt{\frac{1 - a_2}{a_2}}\right) = \ln(a_2)^{-1} - a_0 - (1 - a_2) = -\delta = a_0 \quad \Rightarrow \quad a_0 = \frac{a_2 - 1 - \ln a_2}{2} = \frac{\ln 2 - 1 - \ln(\ln 2)}{2}.$$

Portanto a melhor aproximação uniforme de $f(x) = \ln(x^2 + 1)$ em $\mathcal{P}_2[-1, 1]$ é

$$p_2^*(x) = \frac{\ln 2 - 1 - \ln(\ln 2)}{2} + \ln 2 x^2.$$

4. Aproxime o integral $I = \int_{-1}^{-1} \ln(x^2 + 1) dx$ pela quadratura de Gauss-Legendre com 3 pontos. **[2.0]**

Resolução: Os nodos de integração x_0, x_1, x_2 , são os zeros do polinómio de Legendre P_3 . Temos

$$P_0(x) = 1, \quad P_1(x) = x, \quad P_2(x) = \frac{3}{2} x P_1(x) - \frac{1}{2} P_0(x) = \frac{1}{2} (3x^2 - 1),$$

$$P_3(x) = \frac{5}{3} x P_2(x) - \frac{2}{3} P_1(x) = \frac{1}{2} (5x^3 - 3x) \quad \Rightarrow \quad x_0 = -\sqrt{\frac{3}{5}}, \quad x_1 = 0, \quad x_2 = \sqrt{\frac{3}{5}}.$$

Os pesos podem ser determinados pelo método dos coeficientes indeterminados:

$$\begin{cases} I(1) = 2 = A_0 + A_1 + A_2 = Q_2(1), \\ I(x) = 0 = (A_0 - A_2)x_0 = Q_2(x), \\ I(x^2) = \frac{2}{3} = (A_0 + A_2)x_0^2 = O_2(x^2) \end{cases} \quad \Rightarrow \quad 2A_2 x_0^2 = \frac{2}{3} \quad \Leftrightarrow \quad A_0 = A_2 = \frac{5}{9}, \quad A_1 = \frac{8}{9}.$$

A quadratura de Gauss-Legendre fica assim:

$$Q_2(f) = \frac{1}{9} \left(5f\left(-\sqrt{\frac{3}{5}}\right) + 8f(0) + 5f\left(\sqrt{\frac{3}{5}}\right) \right).$$

Portanto o valor aproximado de $I = \int_{-1}^{-1} \ln(x^2 + 1) dx$ é:

$$Q_2 = \frac{1}{9} \left(5 \ln\left(1 + \frac{3}{5}\right) + 0 + 5 \ln\left(1 + \frac{3}{5}\right) \right) = \frac{10}{9} \ln\left(1 + \frac{3}{5}\right) \approx 0.522226.$$

5. Considere a quadratura de Gauss-Legendre $Q_n(f) = \sum_{j=0}^n A_j f(x_j)$ para a aproximação numérica do integral $I(f) = \int_{-1}^1 f(x) dx$. Mostre que os pesos $A_j, j = 0, \dots, n$, da quadratura Q_n são positivos. **[2.0]**

Resolução: A quadratura de Gauss-Legendre $Q_n(f) = \sum_{j=0}^n A_j f(x_j)$ tem grau de precisão $2n + 1$ e os nodos de integração $x_j, j = 0, \dots, n$, são os zeros distintos do polinómio de Legendre P_{n+1} .

Considere os polinómios de grau $2n$:

$$p_k(x) = \prod_{\substack{i=0 \\ i \neq k}}^n (x - x_i)^2, \quad k = 0, 1, \dots, n,$$

onde os $x_i, j = 0, \dots, n$, são os zeros do polinómio de Legendre P_{n+1} . Tendo em conta que

$$p_k(x) \geq 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}, \quad p_k(x_j) = \begin{cases} 0, & \text{se } j \neq k \\ \prod_{\substack{i=0 \\ i \neq k}}^n (x_k - x_i)^2 > 0, & \text{se } j = k \end{cases}$$

temos

$$I(p_k) = \int_{-1}^1 p_k(x) dx > 0, \quad Q_n(p_k) = \sum_{j=0}^n A_j p_k(x_j) = A_k \prod_{\substack{i=0 \\ i \neq k}}^n (x_k - x_i)^2, \quad k = 0, 1, \dots, n.$$

Por outro lado, $I(p_k) = Q_n(p_k)$, visto que p_k é um polinómio de grau $2n$. Assim

$$A_k > 0, \quad k = 0, 1, \dots, n.$$

2º Teste

1. Considere a matriz

$$A = \begin{bmatrix} 6 & 1 & -0.5 & -2 \\ 1 & 4 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -3 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Localize, pelo teorema de Gerschgorin, os valores próprios de A .

[2.0]

Resolução: Os círculos de Gerschgorin, associadas às linhas da matriz A , são

$$\begin{aligned} Z_1 &= \{z \in \mathbb{C} \mid |z - 6| \leq 3.5\}, & Z_2 &= \{z \in \mathbb{C} \mid |z - 4| \leq 1\}, \\ Z_3 &= \{z \in \mathbb{C} \mid |z + 3| \leq 3\}, & Z_4 &= \{z \in \mathbb{C} \mid |z| \leq 2\}. \end{aligned}$$

e os círculos, associadas às colunas, escrevem-se:

$$\begin{aligned} Z'_1 &= \{z \in \mathbb{C} \mid |z - 6| \leq 4\}, & Z'_2 &= \{z \in \mathbb{C} \mid |z - 4| \leq 3\}, \\ Z'_3 &= \{z \in \mathbb{C} \mid |z + 3| \leq 0.5\}, & Z'_4 &= \{z \in \mathbb{C} \mid |z| \leq 2\}. \end{aligned}$$

Os valores próprios de A , que podem ser complexos visto que a matriz A não é simétrica, pertencem ao conjunto $Z_1 \cup Z_2 \cup Z_3 \cup Z_4$ e também ao conjunto $Z'_1 \cup Z'_2 \cup Z'_3 \cup Z'_4$. Além disso, visto que a união $Z_1 \cup Z_2$ é disjunta de $Z_3 \cup Z_4$, ambos conjuntos conexos, cada um destes dois conjuntos contém exactamente dois valores próprios de A . Mais, os conjuntos Z'_3 e $Z'_1 \cup Z'_2 \cup Z'_4$ são disjuntos pelo que um (e apenas um) dos valores próprios de A pertence a Z'_3 . Esse valor próprio tem que ser real tendo em conta que se existir um valor próprio complexo λ então o seu conjugado $\bar{\lambda}$ é também um valor próprio de A , pois a matriz A é real, e pertence ao mesmo círculo de Gerschgorin do que λ .

Portanto, um dos dois valores próprios em $Z_3 \cup Z_4$ é real e pertence ao intervalo $[-3.5, -2.5]$. Assim, existe um valor próprio em $(Z'_1 \cup Z'_2 \cup Z'_4) \cap (Z_3 \cup Z_4)$ e, como ele tem que ser real, pertence a $[-2, 2]$. Finalmente, existem dois valores próprios (reais ou complexos em) $(Z'_1 \cup Z'_2 \cup Z'_4) \cap (Z_1 \cup Z_2) = Z_1 \cup Z_2 = Z_1$.

2. Considere a seguinte matriz

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Determine, **com contas exactas**, duas matrizes simétricas e ortogonais U_1 e U_2 de modo que a matriz $U_2 U_1 A$ seja uma matriz triangular superior. Obtenha ainda a decomposição QR da matriz A . [2.0]

Resolução: Seja $U_1 = I - 2ww^T$ uma matriz de Householder em que

$$w = \frac{v}{\|v\|_2}, \quad v = d \pm \|d\|_2 e_1, \quad d = [0 \ 0 \ 2]^T, \quad \|d\|_2 = 2, \quad e_1 = [1 \ 0 \ 0]^T.$$

Portanto, $v = [2 \ 0 \ 2]^T$, $w = [\frac{1}{\sqrt{2}} \ 0 \ \frac{1}{\sqrt{2}}]^T$ e

$$U_1 = I_3 - 2ww^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - 2 \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow U_1 A = \begin{bmatrix} -2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix}.$$

Para anular o último termo da segunda coluna de $U_1 A$, definimos os vectores em \mathbb{R}^2 :

$$d = [1 \ -2]^T, \quad \|d\|_2 = \sqrt{5}, \quad v = [1 + \sqrt{5} \ -2]^T, \quad w = v/\|v\|_2.$$

Segue-se que

$$2ww^T = \frac{1}{5 + \sqrt{5}} \begin{bmatrix} 6 + 2\sqrt{5} & -2(1 + \sqrt{5}) \\ -2(1 + \sqrt{5}) & 4 \end{bmatrix} \Rightarrow U_2 = \begin{bmatrix} 1 & \mathbf{0}_{1 \times 2} \\ \mathbf{0}_{2 \times 1} & I_2 - 2ww^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$$

Assim $A = QR$, em que

$$R = U_2 U_1 A = \begin{bmatrix} -2 & 0 & -1 \\ 0 & -\sqrt{5} & -\frac{1}{\sqrt{5}} \\ 0 & 0 & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}, \quad Q = (U_2 U_1)^T = U_1 U_2 = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{1}{\sqrt{5}} \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

3. Considere o seguinte método de passo simples implícito

$$y_{n+1} = y_n + h f\left(\frac{t_{n+1} + t_n}{2}, \frac{y_{n+1} + y_n}{2}\right), \quad n = 0, 1, \dots,$$

onde $h = t_{n+1} - t_n$. Mostre que o método é convergente e A-estável. [2.0]

Resolução: O método corresponde ao método do ponto médio implícito

$$y_{n+1} = y_n + h k_1, \quad k_1 = f\left(t_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2} k_1\right), \quad n \geq 0,$$

que é um método de Runge-Kutta de uma só etapa com $b_1 = 1, c_1 = a_{11} = 1/2$. O método do ponto médio implícito é consistente ($b_1 = 1$) e assim, sendo ele um método de passo único, é logo zero-estável e convergente.

Aplicando o método ao problema modelo $y'(t) = \lambda y(t), y(0) = y_0, \lambda \in \mathbb{C}$, temos

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} \lambda (y_{n+1} + y_n) \quad \iff \quad y_{n+1} = \frac{1 + \frac{\bar{h}}{2}}{1 - \frac{\bar{h}}{2}} y_n =: R(\bar{h}) y_n, \quad \bar{h} = h\lambda,$$

onde $R(\bar{h})$ é a função de estabilidade absoluta. O método é absolutamente estável se e só se $|R(\bar{h})| < 1$. Os valores de $\bar{h} \in \mathbb{C}$ para os quais $|R(\bar{h})| < 1$ definem a região de estabilidade absoluta e se essa região contém todo o do semi-plano esquerdo do plano complexo o método é A-estável. Temos

$$|R(\bar{h})| < 1 \quad \iff \quad |R(\bar{h})|^2 < 1 \quad \iff \quad 1 + \operatorname{Re} \bar{h} + \frac{|\bar{h}|^2}{4} < 1 - \operatorname{Re} \bar{h} + \frac{|\bar{h}|^2}{4} \quad \iff \quad \operatorname{Re} \bar{h} < 0,$$

ou seja, o método é A-estável.

4. Considere o seguinte método de Runge-Kutta

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{4} (k_1 + 3k_2), \quad n \geq 0, \tag{1}$$

$$k_1 = f(t_n, y_n), \quad k_2 = f\left(t_n + \frac{2}{3}h, y_n + \frac{h}{3}k_1 + \frac{h}{3}k_2\right),$$

Determine a ordem do método (1). Mostre que a sua função de estabilidade é dada por

$$R(z) = \frac{1 + \frac{4z}{6} + \frac{z^2}{6}}{1 - \frac{z}{3}}. \tag{2.0}$$

Resolução: O método (1) é um método de Runge-Kutta de duas etapas diagonalmente implícito com

$$b_1 = \frac{1}{4}, \quad b_2 = \frac{3}{4}, \quad c_1 = 0, c_2 = \frac{2}{3}, \quad a_{11} = a_{12} = 0, \quad a_{21} = a_{22} = \frac{1}{3}.$$

Temos

$$c_j = a_{j1} + a_{j2}, \quad j = 1, 2, \quad b_1 + b_2 = 1, \quad b_1 c_1 + b_2 c_2 = 0 + \frac{3}{4} \frac{2}{3} = \frac{1}{2},$$

$$b_1 c_1^2 + b_2 c_2^2 = 0 + \frac{3}{4} \frac{4}{9} = \frac{1}{3}, \quad b_1 a_{11} c_1 + b_1 a_{12} c_2 + b_2 a_{21} c_1 + b_2 a_{22} c_2 = 0 + 0 + 0 + \frac{3}{4} \frac{1}{3} \frac{2}{3} = \frac{1}{6}.$$

Portanto a ordem do método é pelo menos 3. Por outro lado, a ordem máxima de um método de Runge-Kutta de duas etapas é 4 e existe apenas um método dessa ordem. O método de duas etapas de ordem 4 é implícito e não apenas diagonalmente implícito e os coeficientes c_1 e c_2 coincidem com os zeros do polinómio de Legendre de grau 2 em $[0, 1]$. Conclui-se assim que a ordem do método é 3.

A função de estabilidade do método (1) é dada por

$$R(\bar{h}) = \frac{\det(I - \bar{h}A + \bar{h}\mathbf{1}b^T)}{\det(I - \bar{h}A)}, \quad \mathbf{1} = [1 \ 1]^T, \quad b = \left[\frac{1}{4} \ \frac{3}{4}\right]^T, \quad A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{bmatrix}.$$

Tem-se

$$I - \bar{h}A + \bar{h}\mathbf{1}b^T = \begin{bmatrix} 1 + \bar{h}/4 & 3\bar{h}/4 \\ -\bar{h}/12 & 1 + 5\bar{h}/12 \end{bmatrix}, \quad I - \bar{h}A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -\bar{h}/3 & 1 - \bar{h}/3 \end{bmatrix}$$

Segue-se que

$$R(\bar{h}) = \frac{\det(I - \bar{h}A + \bar{h}\mathbf{1}b^T)}{\det(I - \bar{h}A)} = \frac{1 + \frac{2\bar{h}}{3} + \frac{\bar{h}^2}{6}}{1 - \frac{\bar{h}}{3}}.$$

5. Considere o seguinte problema de valores na fronteira

$$\begin{cases} y''(x) + \frac{4}{x}y'(x) - \frac{2}{x^2}y(x) = -\frac{2}{x^2}\ln x, & 1 \leq x \leq 2 \\ y(1) = \frac{3}{2}, \quad y(2) = \ln 2 + \frac{3}{2}. \end{cases} \quad (2)$$

Mostre que

$$\max_{j \in \{1, \dots, n\}} |y(x_j) - y_j| \leq \frac{11}{3} h^2,$$

onde $y(x)$ é a solução exacta do problema (2) e y_j é a aproximação obtida pelo método das diferenças finitas nos pontos discretos $x_j = 1 + jh, j = 0, \dots, n$, tais que $x_n = 2$. Suponha que $h = \frac{1}{n} \in (0, \frac{1}{2})$. [2.0]

Resolução: Note-se que o problema (2) é da forma $y''(x) = p(x)y'(x) + q(x)y(x) + r(x)$ com

$$p(x) = -\frac{4}{x}, \quad q(x) = \frac{2}{x^2}, \quad r(x) = -\frac{2}{x^2}\ln x.$$

Para este problema linear temos a estimativa de erro (desde que $\frac{h}{2}|p(x_j)| \leq 1 \ \forall j \in \{0, 1, \dots, n\}$):

$$\max_{j \in \{1, \dots, n\}} |y(x_j) - y_j| \leq h^2 \frac{M_4 + 2P^*M_3}{12Q_*},$$

em que

$$P^* = \max_{x \in [a, b]} |p(x)|, \quad q(x) \geq Q_* > 0 \ \forall x \in [a, b], \quad M_k = \max_{x \in [a, b]} |y^{(k)}(x)|, \quad k = 3, 4.$$

É fácil ver que a solução exacta do problema (2) é $y(x) = \ln x + \frac{3}{2}$. De facto

$$\begin{aligned} y'(x) &= \frac{1}{x}, & y''(x) &= -\frac{1}{x^2} & y(1) &= \frac{3}{2}, & y(2) &= \ln 2 + \frac{3}{2} \\ \Rightarrow & & y''(x) + \frac{4}{x}y'(x) - \frac{2}{x^2}y(x) &= -\frac{1}{x^2} + \frac{4}{x^2} - \frac{2}{x^2}(\ln x + \frac{3}{2}) = -\frac{2}{x^2}\ln x. \end{aligned}$$

Temos ainda $\frac{h}{2}|p(x_j)| < \frac{1/2}{2} 4 = 1 \ \forall j \in \{0, 1, \dots, n\}$ e

$$P^* = \max_{x \in [1, 2]} |p(x)| = 4, \quad q(x) \geq Q_* = \frac{1}{2} > 0 \ \forall x \in [1, 2],$$

$$\max_{x \in [1, 2]} |y^{(3)}(x)| = \max_{x \in [1, 2]} \left| \frac{2}{x^3} \right| = 2, \quad \max_{x \in [1, 2]} |y^{(4)}(x)| = \max_{x \in [1, 2]} \left| \frac{6}{x^4} \right| = 6.$$

Portanto

$$\max_{j \in \{1, \dots, n\}} |y(x_j) - y_j| \leq h^2 \frac{M_4 + 2P^*M_3}{12Q_*} = \frac{22}{6} h^2 = \frac{11}{3} h^2.$$