

# Cálculo Diferencial e Integral - III

**1º Semestre 2024/2025**

**1º TESTE - VERSÃO A**

**17 DE OUTUBRO DE 2024**

**CURSOS: LMAC e LEFT**

---



---

1. Considere o conjunto

$$M = \{(x, y, z, w) \in \mathbb{R}^4 : x^2 + z^2 = 9, \quad x + y - w = 0, \quad 0 < y < 3\}.$$

- [3,0 val] (a) Prove que  $M$  é uma variedade e indique a sua dimensão  $d$ .
- [2,0 val] (b) Indique uma parametrização para  $M$ .
- [3,0 val] (c) Determine os espaços tangente  $T_p M$  e normal  $N_p M = (T_p M)^\perp$  a  $M$  no ponto  $p = (3, 1, 0, 4)$ .
- [3,0 val] (d) Determine o correspondente elemento de volume  $d$ -dimensional e calcule o valor do integral  $\int_M f$  sobre  $M$  em que  $f$  é o campo escalar dado por

$$f(x, y, z, w) = \frac{y^2}{\sqrt{2 + (z/3)^2}}.$$

## Solução:

- (a) Usaremos as equações  $x^2 + z^2 = 9$  e  $x + y - w = 0$  para provar que  $M$  é uma variedade de dimensão 2 mergulhada em  $\mathbb{R}^4$ .

Assim, considerando o conjunto aberto  $A = \{(x, y, z, w) \in \mathbb{R}^4 : 0 < y < 3\}$  verificamos que  $M$  consiste exactamente dos pontos de  $A$  que satisfazem ambas as equações, ou seja  $M = M \cap A = \{(x, y, z, w) \in A : x^2 + z^2 - 9 = 0, \quad x + y - w = 0\}$ . Portanto  $A$  serve de vizinhança aberta de qualquer dos pontos de  $M$  para a definição de variedade a partir da equação cartesiana/conjunto de nível, que normalmente requereria uma vizinhança para cada ponto individual. Não aqui: um só aberto  $A$  serve para todos.

Por outro lado, a função  $\mathbf{F} : A \subset \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dada por  $\mathbf{F}(x, y, z, w) = (x^2 + z^2 - 9, x + y - w)$  é de classe  $C^\infty(A)$ , por ser polinomial, e a sua matriz jacobiana é

$$D\mathbf{F}(x, y, z, w) = \begin{bmatrix} 2x & 0 & 2z & 0 \\ 1 & 1 & 0 & -1 \end{bmatrix},$$

de onde se conclui que a sua característica, nos pontos de  $M = M \cap A$ , é sempre 2 (basta notar que nos pontos de  $M$  sempre se tem  $x$  ou  $z$  não nulos, pelo que as duas linhas de  $D\mathbf{F}$  são linearmente independentes). Conclui-se, portanto, que  $M = \{(x, y, z, w) \in A : \mathbf{F}(x, y, z, w) = 0\}$  é uma variedade infinitamente diferenciável de dimensão  $4-2=2$ .

- (b) A variedade  $M$ , mesmo que não sendo possível visualizá-la, por ser um subconjunto de  $\mathbb{R}^4$ , é ainda assim de fácil compreensão: trata-se dum cilindro de raio 3 nas variáveis  $x$  e  $z$  intersectado por um plano  $w = x + y$ .

Para parametrizar o cilindro usamos as habituais coordenadas polares, por exemplo  $x = 3 \cos \theta$  e  $z = 3 \sin \theta$ . Depois, para o plano  $w = x + y$ , a coordenada  $x$  já vem dada pelas coordenadas polares do cilindro, enquanto  $y$  é uma variável livre entre 0 e 3. A coordenada  $w$  é, portanto, a resultante da soma destas duas.

Assim, uma parametrização é, por exemplo

$$g(\theta, y) = (3 \cos \theta, y, 3 \sin \theta, 3 \cos \theta + y),$$

com  $\theta \in ]-\pi, \pi[$  e  $y \in ]0, 3[$ . (Claro que, como sempre nas parametrizações de cilindros e esferas, esta parametrização não cobre totalmente a variedade, porque fica a faltar uma curva correspondente ao ângulo  $\theta = -\pi = \pi$ , que obrigaria a cobrir com outra parametrização análoga, mas com  $\theta \in ]0, 2\pi[$ , por exemplo, mas que é irrelevante para as integrações por se tratar dum conjunto de medida nula.)

A aplicação  $g$  é evidentemente injetiva, com inversa contínua, e a matriz jacobiana da parametrização

$$Dg = \begin{bmatrix} -3 \sin \theta & 0 \\ 0 & 1 \\ 3 \cos \theta & 0 \\ -3 \sin \theta & 1 \end{bmatrix},$$

tem as duas colunas, correspondentes a  $\frac{\partial g}{\partial \theta}$  e  $\frac{\partial g}{\partial y}$ , linearmente independentes em todos os pontos  $\theta \in ]-\pi, \pi[$  e  $y \in ]0, 3[$  (bastando para isso ver, por exemplo, que a primeira e terceira entradas de  $\frac{\partial g}{\partial \theta}$ ,  $-3 \sin \theta$  e  $3 \cos \theta$ , nunca são simultaneamente nulas).

- (c) O espaço tangente  $T_p M$ , que tem dimensão igual à da variedade, ou seja, 2, obtém-se imediatamente como o espaço gerado pelas colunas da matriz jacobiana da parametrização,  $\frac{\partial g}{\partial \theta}$  e  $\frac{\partial g}{\partial y}$ , determinadas na alínea anterior. O ponto  $p = (3, 1, 0, 4)$  da variedade corresponde às coordenadas  $\theta = 0$  e  $y = 1$  da parametrização (note-se que aqui não se poderia utilizar a parametrização análoga, mas com domínio  $\theta \in ]0, 2\pi[$ , por não cobrir o ponto), pelo que uma base do espaço tangente nesse ponto são os vectores

$$\frac{\partial g}{\partial \theta}(0, 1) = (0, 0, 3, 0) \quad \text{e} \quad \frac{\partial g}{\partial y}(0, 1) = (0, 1, 0, 1),$$

e o espaço tangente  $T_p M$  em  $p = (3, 1, 0, 4)$  é, portanto, o espaço vectorial de dimensão 2 gerado por estes dois vectores:

$$T_p M = \{\alpha(0, 0, 3, 0) + \beta(0, 1, 0, 1) = (0, \beta, 3\alpha, \beta) : \alpha, \beta \in \mathbb{R}\}.$$

O espaço normal  $N_p M = (T_p M)^\perp$  é, por sua vez, o espaço vectorial de dimensão  $4 - 2 = 2$  gerado pelas linhas da matriz jacobiana  $D\mathbf{F}$  da alínea a). Obtém-se assim, no ponto  $p = (3, 1, 0, 4)$ ,

$$N_p M = (T_p M)^\perp = \{\alpha(6, 0, 0, 0) + \beta(1, 1, 0, -1) = (6\alpha + \beta, \beta, 0, -\beta) : \alpha, \beta \in \mathbb{R}\}.$$

Observe-se também que se poderia obter o espaço normal só pela parametrização, sem recurso à matriz  $D\mathbf{F}$ , determinando apenas o complemento ortogonal de  $T_p M$  e, analogamente, poder-se-ia obter o espaço tangente só pela função implícita  $\mathbf{F}$  da alínea a), sem recurso à parametrização, determinando apenas o complemento ortogonal de  $N_p M = (T_p M)^\perp$ .

(d) Tratando-se duma variedade de dimensão 2 mergulhada em  $\mathbb{R}^4$  o elemento de área não pode ser obtido pela norma do produto externo, mas pela fórmula geral dada pela raíz do determinante da matriz da métrica  $\sqrt{\det Dg^T Dg}$ .

Com a parametrização da alínea b) a matriz da métrica obtém-se facilmente através dos produtos internos dos dois elementos da base do espaço tangente:

$$Dg^T Dg = \begin{bmatrix} \frac{\partial g}{\partial \theta} \cdot \frac{\partial g}{\partial \theta} & \frac{\partial g}{\partial \theta} \cdot \frac{\partial g}{\partial y} \\ \frac{\partial g}{\partial y} \cdot \frac{\partial g}{\partial \theta} & \frac{\partial g}{\partial y} \cdot \frac{\partial g}{\partial y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 + 9 \sin^2 \theta & -3 \sin \theta \\ -3 \sin \theta & 2 \end{bmatrix},$$

onde o elemento de área é

$$\sqrt{\det Dg^T Dg} = \sqrt{18 + 9 \sin^2 \theta} = 3\sqrt{2 + \sin^2 \theta}.$$

Por fim, o integral  $\int_M f$  pedido é calculado com recurso à parametrização e a este elemento de área, pela fórmula

$$\begin{aligned} \int_{-\pi}^{\pi} \int_0^3 f(g(\theta, y)) \sqrt{\det Dg^T Dg} dy d\theta &= \\ &= \int_{-\pi}^{\pi} \int_0^3 \frac{y^2}{\sqrt{2 + (3 \sin \theta/3)^2}} 3\sqrt{2 + \sin^2 \theta} dy d\theta \\ &= \int_{-\pi}^{\pi} \int_0^3 3y^2 dy d\theta = 2\pi y^3 \Big|_0^3 = 54\pi. \end{aligned}$$

[6,0 val] 2. Seja  $S \subset \mathbb{R}^3$  a superfície

$$S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (\sqrt{x^2 + z^2} - 4)^2 + y^2 = 1, \quad y < 0\}.$$

Use o teorema de Stokes para calcular o fluxo do rotacional de

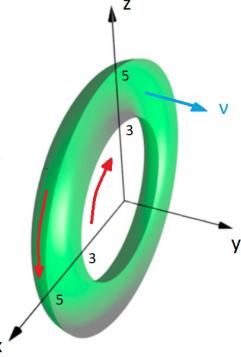
$$\mathbf{F}(x, y, z) = (\sin y - z, (xz)^{2024}, (y+1)x),$$

através de  $S$ , na direção da normal com a segunda componente positiva.

**Solução:** A superfície  $S$  é a metade  $y < 0$  dum toro orientado segundo o eixo dos  $yy$ , com raio interior 3 e raio exterior 5. O bordo  $\partial S$  é composto por duas circunferências no plano  $xz$ , de raios 3 e 5. Para a aplicação do teorema de Stokes,

$$\iint_S \text{rot } \mathbf{F} \cdot \nu \, dS = \oint_{\partial S} \mathbf{F} \cdot d\gamma,$$

dada a orientação da superfície com a normal  $\nu$  com componente  $y$  positiva, a circunferência de raio 3 do bordo terá de ser percorrida no sentido horário, e a de raio 5 no sentido anti-horário, quando observadas a partir do eixo positivo dos  $yy$ , como indicado na figura seguinte:



Para o cálculo dos integrais de linha de  $\mathbf{F}$  ao longo do bordo é necessário, portanto, parametrizar estas duas circunferências de forma a serem percorridas com a orientação indicada. Chamando  $\gamma_3$  e  $\gamma_5$  às parametrizações das circunferências, respetivamente, de raio 3 e 5, temos:

$$\gamma_3(\theta) = (3 \cos \theta, 0, 3 \sin \theta) \quad \text{e} \quad \gamma_5(\theta) = (5 \sin \theta, 0, 5 \cos \theta),$$

com  $\theta \in [0, 2\pi]$  em ambos os casos. Temos assim que, pelo teorema de Stokes, o fluxo do rotacional de  $\mathbf{F}$  é dado por

$$\begin{aligned} \iint_S \operatorname{rot} \mathbf{F} \cdot \nu \, dS &= \oint_{\gamma_5} \mathbf{F} \cdot d\gamma_5 + \oint_{\gamma_3} \mathbf{F} \cdot d\gamma_3 \\ &= \int_0^{2\pi} ((\sin 0 - 5 \cos \theta, (25 \sin \theta \cos \theta)^{2024}, (0+1)5 \sin \theta)) \cdot (5 \cos \theta, 0, -5 \sin \theta) d\theta \\ &\quad + \int_0^{2\pi} ((\sin 0 - 3 \sin \theta, (9 \sin \theta \cos \theta)^{2024}, (0+1)3 \cos \theta)) \cdot (-3 \sin \theta, 0, 3 \cos \theta) d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} -25 \cos^2 \theta - 25 \sin^2 \theta d\theta + \int_0^{2\pi} 9 \sin^2 \theta + 9 \cos^2 \theta d\theta \\ &= -50\pi + 18\pi = -32\pi. \end{aligned}$$

- [3,0 val] 3. Seja  $\phi$  um campo escalar não nulo, de classe  $C^2(\Omega)$ , em que  $\Omega$  é um aberto que contém a bola unitária centrada na origem  $B_1(0) \subset \Omega$ . Sabendo que

$$\|\nabla \phi\|^2 = 5\phi \quad \text{e} \quad \operatorname{div}(\phi \nabla \phi) = 10\phi$$

determine o valor do integral de superfície

$$\iint_{\mathbb{S}^2} \nabla \phi \cdot \nu \, dS,$$

em que  $\mathbb{S}^2 = \partial B_1(0)$  é a esfera unitária centrada na origem e  $\nu$  a sua normal unitária exterior.

**Solução:** Evidentemente, tratando-se do fluxo para o exterior do campo vectorial  $\nabla\phi$  através da superfície duma esfera, a ideia será usar o teorema da divergência para esse campo, na bola unitária.

Assim, sendo  $\phi$  de classe  $C^2$  na bola unitária, podemos então aplicar o teorema da divergência e tem-se

$$\iint_{S^2} \nabla\phi \cdot \nu \, dS = \iiint_{B_1(0)} \Delta\phi \, dV,$$

onde usámos o facto que a divergência do gradiente é o Laplaciano,  $\operatorname{div}(\nabla\phi) = \Delta\phi$ .

Por outro lado, usando as propriedades da divergência

$$\operatorname{div}(\phi\nabla\phi) = \nabla\phi \cdot \nabla\phi + \phi \operatorname{div}(\nabla\phi) = \|\nabla\phi\|^2 + \phi\Delta\phi,$$

e os dados indicados no enunciado,  $\|\nabla\phi\|^2 = 5\phi$  e  $\operatorname{div}(\phi\nabla\phi) = 10\phi$ , concluímos que

$$\phi\Delta\phi = \operatorname{div}(\phi\nabla\phi) - \|\nabla\phi\|^2 = 10\phi - 5\phi = 5\phi.$$

Por fim, usamos o facto também indicado que  $\phi$  é um campo escalar não nulo, pelo que podemos então dividir ambos os lados por  $\phi$  e obter

$$\Delta\phi = 5,$$

onde

$$\iint_{S^2} \nabla\phi \cdot \nu \, dS = \iiint_{B_1(0)} \Delta\phi \, dV = 5\operatorname{Vol}(B_1(0)) = \frac{20}{3}\pi.$$