

# ANÁLISE MATEMÁTICA II

(LEEC, LEB, LEQ, LQ)

Resolução da 9ª Ficha de problemas-teste

**I.**

a) Como  $f(x, 0) = x$ , para todo  $x \in \mathbb{R}$ , resulta:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \frac{\partial f}{\partial x}(1, 0) = 1.$$

Como  $f(0, y) = 0$ , para todo  $y \in \mathbb{R}$ , resulta:

$$\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0,$$

e como  $f(1, y) = 1 + \frac{1 - e^y}{1 + y^2}$ , resulta

$$\frac{\partial f}{\partial y}(1, y) = \frac{-e^y(1 + y^2) - 2y(1 - e^y)}{(1 + y^2)^2}.$$

Logo,

$$\frac{\partial f}{\partial y}(1, 0) = -1.$$

b) Tomemos  $(\alpha, \beta) \neq (0, 0)$  e consideremos a semi-recta dada por  $(x, y) = (\alpha t, \beta t)$ , com  $t \geq 0$ . Então,

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} f(\alpha t, \beta t) = \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{1 - e^{\alpha\beta t^2}}{t^2(\alpha^2 + \beta^2)} = \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{-2t\alpha\beta e^{\alpha\beta t^2}}{2t(\alpha^2 + \beta^2)} = -\frac{\alpha\beta}{\alpha^2 + \beta^2},$$

onde a regra de Cauchy foi usada na penúltima passagem. Dado que este limite depende de  $(\alpha, \beta)$ , concluímos que não existe  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$  e, portanto,  $f$  não é contínua em  $(0, 0)$ .

Como  $f$  não é contínua em  $(0, 0)$  podemos desde já concluir que  $f$  não é diferenciável em  $(0, 0)$ . Se  $(x, y) \neq (0, 0)$ , em torno de  $(x, y)$  existe uma bola em que  $f$  coincide com a soma de  $x$  (função polinomial), com o quociente entre a composta de  $u \mapsto 1 - e^u$  com a polinomial  $(x, y) \mapsto xy$ , e a polinomial  $(x, y) \mapsto x^2 + y^2$ . Como funções polinomiais são diferenciáveis, bem como a exponencial e por conseguinte  $1 + e^u$ , e quocientes entre funções diferenciáveis são diferenciáveis nos pontos onde o denominador não se anula, concluímos que  $f$  é diferenciável em todo o ponto  $(x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ .

c) Como  $f$  é diferenciável no ponto  $(1, 0)$ , sendo  $M_{(1,0)}(f)$  a matriz jacobiana de  $f$  no ponto  $(1, 0)$ , podemos escrever, de acordo com a alínea anterior,

$$\frac{\partial f}{\partial v}(1, 0) = M_{(1,0)}(f) \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = v_1 - v_2.$$

## II.

a) Como  $g(x, 0) = 0$ , para todo  $x \in \mathbb{R}$ , e  $g(0, y) = 0$ , para todo  $y \in \mathbb{R}$ , tem-se

$$\frac{\partial g}{\partial x}(0, 0) = \frac{\partial g}{\partial y}(0, 0) = 0.$$

b) Para calcular  $\frac{\partial g}{\partial v}(0, 0)$  sem sabermos se  $g$  é diferenciável no ponto  $(0, 0)$ , temos que usar a definição de derivada segundo o vector  $v$ . Para isso defina-se

$$\varphi(t) = g((0, 0) + t(1, 1)) = g(t, t) = \frac{t^2 \sin t}{t^2 + t^2} = \frac{\sin t}{2}, \text{ se } t \neq 0,$$

e  $\varphi(0) = 0$ . Logo, para todo o  $t \in \mathbb{R}$ ,  $\varphi(t) = \frac{\sin t}{2}$ . Assim, por definição,

$$\frac{\partial g}{\partial v}(0, 0) = \varphi'(0) = \frac{\cos 0}{2} = \frac{1}{2}.$$

Se  $g$  fosse diferenciável em  $(0, 0)$  ter-se-ia, para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ ,

$$\frac{\partial g}{\partial v}(0, 0) = M_{(0,0)}(g) \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \frac{\partial g}{\partial x}(0, 0)v_1 + \frac{\partial g}{\partial y}(0, 0)v_2.$$

Escolhendo  $v = (1, 1)$  e usando os resultados obtidos atrás ter-se-ia  $\frac{1}{2} = 0$ , o que, sendo absurdo, prova que  $g$  não é diferenciável em  $(0, 0)$ .

c) A função  $\varphi(x, y)$  é um polinómio de primeiro grau que constitui uma aproximação de  $g(x, y)$ , em torno de  $(1, 0)$  com resto dado por  $r(x, y) = g(x, y) - \varphi(x, y)$ . De acordo com o enunciado,

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (1,0)} \frac{r(x, y)}{\|(x, y) - (1, 0)\|} = 0$$

o que mostra que  $\varphi$  é a aproximação dada pela expressão que define a derivada de  $g$  em  $(1, 0)$  (polinómio de Taylor de primeira ordem), ou seja,

$$\varphi(x, y) = g(1, 0) + M_{(1,0)}(g) \begin{bmatrix} x - 1 \\ y - 0 \end{bmatrix} = \frac{\partial g}{\partial x}(1, 0)(x - 1) + \frac{\partial g}{\partial y}(1, 0)y$$

Calculando as derivadas parciais pela forma sugerida na alínea a), obtém-se facilmente  $\frac{\partial g}{\partial x}(1, 0) = 0$  e  $\frac{\partial g}{\partial y}(1, 0) = 1$ , dando

$$\varphi(x, y) = y,$$

ou seja  $a = b = 0$  e  $c = 1$ .

### III.

**Observação:** O vector gradiente de  $h$  num ponto  $(a, b)$  define-se como o vector  $\left(\frac{\partial h}{\partial x}(a, b), \frac{\partial h}{\partial y}(a, b)\right)$  o qual designamos por  $\nabla h(a, b)$ . Assim, se designarmos por  $M_{(a,b)}(h)$  a matriz jacobiana de  $h$  em  $(a, b)$ , e  $v = (v_1, v_2)$  um vector arbitrário, tem-se

$$h'(a, b)(v) = M_{(a,b)}(h) \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \nabla h(a, b) \cdot v = \frac{\partial h}{\partial x}(a, b)v_1 + \frac{\partial h}{\partial y}(a, b)v_2.$$

a) Como  $h(1, y) = y$ , para todo o  $y \in \mathbb{R}$  e  $h(x, 0) = 0$ , para todo o  $x \in \mathbb{R}$ , concluímos que

$$\frac{\partial h}{\partial x}(1, 0) = 0, \quad \text{e} \quad \frac{\partial h}{\partial y}(1, 0) = 1.$$

Ou seja,  $\nabla h(1, 0) = (0, 1)$ .

b) A função  $h$  é diferenciável no ponto  $(1, 0)$  sse o resto

$$r(x, y) = h(x, y) - h(1, 0) - \nabla h(1, 0) \cdot (x - 1, y - 0),$$

satisfaz

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (1,0)} \frac{r(x, y)}{\|(x - 1, y)\|} = 0. \quad (1)$$

Assim, neste caso, dado que  $h(1, 0) = 0$  e  $\nabla h(1, 0) = (0, 1)$ , tem-se

$$r(x, y) = h(x, y) - y = \frac{(x - 1)^2 y^2}{(x^2 - 1)^2 + y^2}$$

Logo, como  $(x^2 - 1)^2 \geq 0$ , tem-se  $|r(x, y)| \leq \frac{(x-1)^2 y^2}{y^2} = (x - 1)^2$  e portanto,

$$\frac{|r(x, y)|}{\|(x - 1, y)\|} \leq \frac{(x - 1)^2}{\|(x - 1, y)\|} \leq \frac{\|(x - 1, y)\|^2}{\|(x - 1, y)\|} = \|(x - 1, y)\|.$$

mostrando que, tomando uma sucessão arbitrária  $(x_n, y_n)$  em  $\mathbb{R}^2 \setminus (1, 0)$  tal que  $(x_n, y_n) \rightarrow (1, 0)$  se tem  $\frac{r(x_n, y_n)}{\|(x_n - 1, y_n)\|} \rightarrow 0$  provando o limite (1). A diferenciabilidade em  $(1, 0)$  fica provada.

c) Como  $h$  é diferenciável em  $(1, 0)$ ,

$$\frac{\partial h}{\partial v}(1, 0) = \nabla h(1, 0) \cdot v = (0, 1) \cdot (v_1, v_2) = v_2.$$