

Cálculo Diferencial e Integral II

Teste 1 - 8 de Novembro de 2014 - 8h

Duração: 90 minutos

Apresente e justifique todos os cálculos

1. Seja $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ a função definida por

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{\text{sen}(x^2)}{x^2+y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

(1 val.) a) Estude a continuidade de f .

R.: Todos os polinómios são funções contínuas. A função definida pela expressão $\text{sen}(x^2)$ é contínua porque é a composição de um polinómio com a função seno, que é contínua em \mathbb{R} . Portanto f é contínua em todos os pontos de $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$, pois é um quociente de funções contínuas cujo denominador não se anula nestes pontos. No ponto $(0, 0)$ a função não é contínua porque não existem todos os limites direccionais: por exemplo, temos $f(x, 0) = \frac{\text{sen} x^2}{x^2}$ para qualquer $x \neq 0$, mas também $f(0, 0) = 0$ e

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\text{sen} x^2}{x^2} = 1,$$

pelo que não existe $\lim_{x \rightarrow 0} f(x, 0)$.

(2 val.) b) Estude a diferenciabilidade da função $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definida por $g(x, y) = y^2 f(x, y)$.

R.: A função g é diferenciável em todos os pontos de $\mathbb{R} \setminus \{(0, 0)\}$ por razões análogas às invocadas na alínea anterior. Para verificar se f é diferenciável em $(0, 0)$ começamos por calcular as derivadas parciais:

$$\begin{aligned} \frac{\partial g}{\partial x}(0, 0) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(h, 0) - g(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{h} = 0; \\ \frac{\partial g}{\partial y}(0, 0) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(0, h) - g(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{h} = 0. \end{aligned}$$

Portanto g é diferenciável no ponto $(0, 0)$ porque tomando $Dg(0, 0) = [0 \ 0]$ temos

$$\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{g(h, k) - g(0, 0) - Dg(0, 0) \begin{bmatrix} h \\ k \end{bmatrix}}{\sqrt{h^2 + k^2}} = 0,$$

como as desigualdades seguintes demonstram:

$$\begin{aligned} \left| \frac{g(h, k) - g(0, 0) - Dg(0, 0) \begin{bmatrix} h \\ k \end{bmatrix}}{\sqrt{h^2 + k^2}} \right| &= \left| \frac{k^2 \text{sen}(h^2)}{(h^2 + k^2)^{3/2}} \right| \leq \left| \frac{k^2 h^2}{(h^2 + k^2)^{3/2}} \right| \\ &= \left| \frac{k^2}{h^2 + k^2} \right| \left| \frac{h}{\sqrt{h^2 + k^2}} \right| |h| \leq |h|. \end{aligned}$$

(2 val.) 2. Seja $g(u, v) = f(u + v, u - v)$, onde $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ é diferenciável e

$$\frac{\partial f_1}{\partial x}(2, 0) = \frac{\partial f_1}{\partial y}(2, 0) = \frac{\partial f_2}{\partial x}(2, 0) = \frac{\partial f_2}{\partial y}(2, 0) = 1.$$

Calcule $Dg(1, 1)$.

R.: Seja $h : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ a função diferenciável definida por $h(u, v) = (u + v, u - v)$. Tem-se $g = f \circ h$ e, em qualquer ponto (u, v) ,

$$Dh(u, v) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}.$$

Logo, pelo Teorema da Derivação da Função Composta,

$$\begin{aligned} Dg(1, 1) &= Df(h(1, 1))Dh(1, 1) = Df(2, 0)Dh(1, 1) \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

3. Considere a função $f(x, y) = \sin^2 x + y^2$.

(2 val.) a) Calcule os pontos críticos de f .

R.: f é uma função de classe C^2 cuja derivada é

$$Df(x, y) = [2 \sin x \cos x \quad 2y] .$$

Os pontos críticos são as soluções do sistema

$$\begin{cases} \sin x \cos x = 0 \\ y = 0 \end{cases},$$

ou seja, são os pontos $(k\pi, 0)$ e $(k\pi + \frac{\pi}{2}, 0)$ com $k \in \mathbb{N}$.

(2 val.) b) Classifique os pontos críticos de f .

R.: Como f é de classe C^2 podemos tentar classificar os pontos críticos recorrendo à matriz Hessiana de f , que é

$$D^2f(x, y) = \begin{bmatrix} 2 \cos^2 x - 2 \sin^2 x & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

Nos pontos críticos temos, para cada $k \in \mathbb{N}$,

$$\begin{aligned} D^2f(k\pi, 0) &= \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \\ D^2f\left(k\pi + \frac{\pi}{2}, 0\right) &= \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

$D^2f(k\pi, 0)$ é uma matriz definida positiva e $D^2f(k\pi + \frac{\pi}{2}, 0)$ é indefinida, e por isso os pontos $(k\pi, 0)$ são pontos de mínimo e os pontos $(k\pi + \frac{\pi}{2}, 0)$ são pontos de sela.

4. Considere o conjunto

$$X = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 \leq z \leq y \leq 1; 0 \leq x \leq y \leq 1\}.$$

(2 val.)

(a) Escreva uma expressão para o volume de X em termos de integrais iterados da forma $\int (\int (\int dy) dz) dx$.

R.:

$$\int_0^1 \left(\int_0^x \left(\int_x^1 dy \right) dz + \int_x^1 \left(\int_z^1 dy \right) dz \right) dx.$$

(2 val.)

(b) Calcule o integral $\int_X f$, em que $f(x, y, z) = y$, usando um único integral triplo.

R.:

$$\begin{aligned} \int_X f &= \int_0^1 \left(\int_x^1 \left(\int_0^y y dz \right) dy \right) dx = \int_0^1 \left(\int_x^1 y^2 dy \right) dx = \int_0^1 \left[\frac{y^3}{3} \right]_{y=x}^{y=1} dx \\ &= \int_0^1 \frac{1-x^3}{3} dx = \frac{1}{3} - \left[\frac{x^4}{12} \right]_0^1 = \frac{1}{4}. \end{aligned}$$

(2 val.)

5. Usando coordenadas cilíndricas, calcule o volume do conjunto seguinte:

$$B = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 1 < y^2 + z^2; 0 < x < 4 - y^2 - z^2; y > 0; z > 0\}.$$

R.: Usando coordenadas cilíndricas em torno do eixo dos xx , obtemos

$$\begin{aligned} \text{vol}_3(B) &= \int_0^{\pi/2} \left(\int_1^2 \left(\int_0^{4-\rho^2} \rho dx \right) d\rho \right) d\theta \\ &= \frac{\pi}{2} \int_1^2 (4\rho - \rho^3) d\rho = \frac{\pi}{2} \left[2\rho^2 - \frac{\rho^4}{4} \right]_1^2 \\ &= \frac{9\pi}{8}. \end{aligned}$$

(2 val.)

6. Considere o conjunto

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 < x - y < x + y < 1\}.$$

Usando uma mudança de coordenadas apropriada, calcule o integral $\int_A f$ em que $f(x, y) = x - y$.

R.: Consideremos novas coordenadas $(u, v) = g(x, y) = (x + y, x - y)$. A função $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ é linear e é bijetiva pois $\det Dg = -2 \neq 0$, logo define uma *transformação de coordenadas*. Pelo teorema de mudança de variáveis, temos

$$\begin{aligned} \iint_A f dx dy &= \iint_{g(A)} (f \circ g^{-1}) |\det D(g^{-1})| du dv = \int_0^1 \left(\int_0^u \frac{v}{2} dv \right) du \\ &= \int_0^1 \left[\frac{v^2}{4} \right]_{v=0}^{v=u} du = \int_0^1 \frac{u^2}{4} du = \left[\frac{u^3}{12} \right]_0^1 = \frac{1}{12}. \end{aligned}$$

- (3 val.) 7. Seja $g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma função de classe C^1 , e $D \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto de conteúdo nulo. Prove que $g(D)$ tem conteúdo nulo.

Nota: Diz-se que um conjunto $A \subset \mathbb{R}^n$ tem conteúdo nulo se, dado $\epsilon > 0$, existir uma coleção finita de intervalos $\{I_k\}_{k=1}^N$, tais que

$$A \subset \bigcup_{k=1}^N I_k \quad \text{e} \quad \sum_{k=1}^N \text{vol}(I_k) < \epsilon.$$

R.: Da definição segue que D está contido no interior de uma bola B , compacta.

Seja $\{I_k\}$ tal que $D \subset \bigcup_{k=1}^N I_k \subset B$ e $\sum_{k=1}^N \text{vol}(I_k) < \epsilon$. Subdividindo, se necessário, os intervalos $\{I_k\}$, podemos supor que o rácio de quaisquer das suas arestas é inferior a 2 e, portanto, $\text{diâmetro}(I_k) \leq C_n \sqrt[n]{\text{vol}(I_k)}$, onde C_n só depende de n .

Dados $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in B$ segue do Teorema de Lagrange que

$$g_i(\mathbf{x}) - g_i(\mathbf{y}) = \nabla g_i(\mathbf{c}_i) \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{y}), \quad i = 1, \dots, n.$$

onde \mathbf{c}_i é um ponto intermédio no segmento de reta que une \mathbf{x} a \mathbf{y} . Como g é C^1 e B é compacta, as derivadas parciais de g são limitadas e portanto existe uma constante $K > 0$ tal que,

$$\begin{aligned} |g_i(\mathbf{x}) - g_i(\mathbf{y})| &\leq \|\nabla g_i(\mathbf{c}_i)\| \|\mathbf{x} - \mathbf{y}\| \\ &\leq K \|\mathbf{x} - \mathbf{y}\|, \quad i = 1, \dots, n. \end{aligned}$$

Se $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in I_k$, vem

$$|g_i(\mathbf{x}) - g_i(\mathbf{y})| \leq K \cdot \text{diâmetro}(I_k) \leq C_n K \sqrt[n]{\text{vol}(I_k)}.$$

Concluimos que existe um intervalo $J_k \supset g(I_k)$ tal que

$$\text{vol}(J_k) \leq (C_n K)^n \text{vol}(I_k).$$

e portanto obtemos uma coleção $\{J_k\}$ tal que

$$g(D) \subset \bigcup_{k=1}^N J_k \quad \text{e} \quad \sum_{k=1}^N \text{vol}(J_k) < (C_n K)^n \epsilon.$$

Como $(C_n K)^n$ só depende de n, B e g , o resultado segue.