

Análise Matemática III
Cursos LEAM, LEB, LEEC, LEGM, LEIC, LEM, LEMat, LEQ, LQ
2º Teste - 18 de Dezembro de 2004

Resolução

1. Considere o conjunto

$$L = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = 1; z = x^2 + (y - 1)^2\}.$$

- (2.5 val.) (a) Mostre que L é uma variedade e determine a respectiva dimensão.
(3 val.) (b) Determine o espaço tangente e o espaço normal a L no ponto $(1, 0, 2)$.
(3 val.) (c) Mostre que a função $f(x, y, z) = z + \frac{y^3}{3}$ tem um máximo e um mínimo absolutos em L e determine-os.

Resolução:

(a) Seja $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ a função definida por

$$F(x, y, z) = (x^2 + y^2 - 1, z - x^2 - (y - 1)^2).$$

Então L é o conjunto de nível $(0, 0)$ de F . A função F é de classe C^1 porque as suas componentes são polinómios. A matriz Jacobiana

$$DF(x, y, z) = \begin{bmatrix} 2x & 2y & 0 \\ -2x & -2(y-1) & 1 \end{bmatrix}$$

tem característica igual a 2 em L . De facto, a segunda linha de $DF(x, y, z)$ não é múltipla da primeira e, por outro lado, as entradas da primeira linha não podem ser todas nulas porque $x^2 + y^2 = 1$ em L .

Assim, L é uma variedade de dimensão 1.

(b) O espaço normal a L no ponto $(1, 0, 2)$ é gerado pelas linhas de $DF(1, 0, 2)$, ou seja, pelos vectores $(2, 0, 0)$ e $(-2, 2, 1)$.

Sendo ortogonal ao correspondente espaço normal, o espaço tangente a L no ponto $(1, 0, 2)$ é o conjunto de vectores (u, v, w) descrito pelo sistema de equações

$$\begin{cases} 2u = 0 \\ -2u + 2v + w = 0, \end{cases}$$

ou seja, é o espaço gerado pelo vector $(0, 1, -2)$.

(c) Da definição de L temos

$$x^2 + y^2 = 1, \quad z = 2 - 2y$$

e, portanto,

$$|x| \leq 1, \quad |y| \leq 1, \quad |z| \leq 4.$$

Assim, L é um subconjunto compacto de \mathbb{R}^3 e, sendo contínua, concluímos que a função f tem um máximo e um mínimo absolutos em L .

Para os determinar recorreremos ao método dos multiplicadores de Lagrange que consiste em resolver o sistema

$$\begin{cases} Dg(x, y, z) = 0 \\ F(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

em que g é a função definida por

$$g(x, y, z) = z + \frac{y^3}{3} + \alpha(x^2 + y^2 - 1) + \beta(z - x^2 - (y - 1)^2).$$

Então temos

$$\begin{cases} 2\alpha x - 2\beta x = 0 \\ y^2 + 2\alpha y - 2\beta y + 2\beta = 0 \\ 1 + \beta = 0 \\ x^2 + y^2 - 1 = 0 \\ z - x^2 - (y - 1)^2 = 0. \end{cases}$$

Da terceira equação, $\beta = -1$ e, da primeira equação, obtemos

$$(\alpha + 1)x = 0 \Leftrightarrow \alpha = -1 \vee x = 0.$$

Se $\alpha = -1$ então, da segunda equação, $y^2 = 2$ e, da quarta equação, obtemos a condição impossível $x^2 = -1$.

Portanto, deveremos ter $x = 0$ e, da quarta e quinta equações, $y^2 = 1$; $z = (y - 1)^2$. Assim, as soluções do sistema são os pontos $(0, -1, 4)$ e $(0, 1, 0)$.

Tendo em conta que $f(0, -1, 4) = \frac{11}{3}$ e que $f(0, 1, 0) = \frac{1}{3}$ concluímos que f tem o máximo absoluto em L no ponto $(0, -1, 4)$ e tem o mínimo absoluto em L no ponto $(0, 1, 0)$.

2. Considere a variedade de dimensão 2

$$M = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = \left(\sqrt{x^2 + y^2} - 2 \right)^2 ; z < 1 \right\}$$

e o campo vectorial definido em \mathbb{R}^3 por

$$F(x, y, z) = (2x, 2y, -4z).$$

Calcule o fluxo de F através de M no sentido da normal com terceira componente positiva, usando:

- (2.5 val.) (a) a definição de fluxo;
- (3 val.) (b) o teorema da divergência;
- (3 val.) (c) o teorema de Stokes.

Resolução:

- (a) M é a superfície obtida rodando a parábola $z = (\rho - 2)^2$ em torno do eixo Oz , com $z \in]0, 1[$.

Consideremos a parametrização de M definida por:

$$g(\rho, \theta) = (\rho \cos \theta, \rho \operatorname{sen} \theta, (\rho - 2)^2), \quad \rho \in]1, 3[, \quad \theta \in]0, 2\pi[.$$

A sua matriz Jacobiana é dada por

$$Dg(\rho, \theta) = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\rho \operatorname{sen} \theta \\ \operatorname{sen} \theta & \rho \cos \theta \\ 2(\rho - 2) & 0 \end{bmatrix}.$$

Vemos que

$$\begin{aligned} D_\rho g \times D_\theta g &= (\cos \theta, \operatorname{sen} \theta, 2(\rho - 2)) \times (-\rho \operatorname{sen} \theta, \rho \cos \theta, 0) \\ &= (-2\rho(\rho - 2) \cos \theta, -2\rho(\rho - 2) \operatorname{sen} \theta, \rho), \end{aligned}$$

tem o sentido da normal pretendida, com a terceira componente positiva. Assim,

$$\begin{aligned} &F(g(\rho, \theta)) \cdot (D_\rho g \times D_\theta g) \\ &= -4\rho^2(\rho - 2)(\cos^2 \theta + \operatorname{sen}^2 \theta) - 4\rho(\rho - 2)^2 \\ &= -8\rho(\rho - 2)(\rho - 1), \end{aligned}$$

pelo que o fluxo é dado por

$$\begin{aligned} \int_M F \cdot \nu \, dS &= \int_0^{2\pi} \int_1^3 F(g(\rho, \theta)) \cdot (D_\rho g \times D_\theta g) \, d\rho \, d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_1^3 -8\rho(\rho - 2)(\rho - 1) \, d\rho \, d\theta \\ &= -8 \int_0^{2\pi} \int_1^3 \rho^3 - 3\rho^2 + 2\rho \, d\rho \, d\theta \\ &= -16\pi \left[\frac{\rho^4}{4} - \rho^3 + \rho^2 \right]_1^3 = -32\pi. \end{aligned}$$

- (b) Temos $\operatorname{div} F = 2+2-4 = 0$. Seja B a região do plano $z = 1$ entre as circunferências de raios 1 e 3 centradas na origem. Sejam n_B, n_M as normais unitárias a B e M , respectivamente, exteriores ao sólido D limitado por B e M . Pelo Teorema da Divergência temos,

$$0 = \iiint_D \operatorname{div} F = \int_M F \cdot n_M + \int_B F \cdot n_B.$$

Como

$$n_B = (0, 0, 1) \text{ e } F \cdot n_B = -4z = -4 \text{ em } B, \text{ temos}$$

$$\int_B F \cdot n_B = -4(\text{área } B) = -4(9\pi - \pi) = -32\pi.$$

Assim, obtemos

$$\int_M F \cdot n_M = 0 - \int_B F \cdot n_B = 32\pi.$$

Note-se que este fluxo é segundo a normal exterior à fronteira de D e que o fluxo pedido é segundo a normal interior, pelo que o resultado deverá ser -32π , como o obtido na alínea (a).

- (c) Sabemos que $\operatorname{div} F = 0$ e que o domínio de F é \mathbb{R}^3 , um conjunto em estrela. Consequentemente, existe um potencial vector A tal que $\operatorname{rot} A = F$. Para o determinar resolvemos o sistema:

$$\begin{cases} \frac{\partial A_3}{\partial y} - \frac{\partial A_2}{\partial z} = F_1 = 2x \\ \frac{\partial A_1}{\partial z} - \frac{\partial A_3}{\partial x} = F_2 = 2y \\ \frac{\partial A_2}{\partial x} - \frac{\partial A_1}{\partial y} = F_3 = -4z. \end{cases}$$

Escolhendo $A_1 = 0$, obtemos da segunda e terceira equações $A_3 = -2xy + P(y, z)$, $A_2 = -4xz + Q(y, z)$. A primeira equação fica então $-2x + \frac{\partial P}{\partial y} + 4x - \frac{\partial Q}{\partial z} = 2x$ e pode ser resolvida tomando, por exemplo, $P = 0$ e $Q = 0$. O potencial vector é então $A(x, y, z) = (0, -4xz, -2xy)$. Usando o Teorema de Stokes temos

$$\int_M F \cdot \nu \, dS = \int_M \operatorname{rot} A \cdot \nu \, dS = \int_{\partial M} A \cdot d\gamma,$$

onde γ é uma parametrização da fronteira de M , percorrida no sentido compatível com a orientação de M dada pela normal ν . Temos $\partial M = \Gamma_1 \cup \Gamma_2$ onde

$$\Gamma_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = 9; z = 1\}$$

$$\Gamma_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = 1; z = 1\},$$

e, usando a regra da mão direita, concluímos que Γ_1 deve ser percorrida no sentido anti-horário e Γ_2 no sentido horário, quando observadas, por exemplo, do ponto $(0, 0, 10)$. Assim, uma parametrização para Γ_1 é dada por

$$\gamma_1(t) = (3 \cos t, 3 \sin t, 1) \quad 0 < t < 2\pi$$

e para Γ_2 é dada por

$$\gamma_2(t) = (\cos t, -\sin t, 1) \quad 0 < t < 2\pi.$$

Finalmente obtemos

$$\begin{aligned} \int_M F \cdot \nu \, dS &= \int_{\partial M} A \cdot d\gamma \\ &= \int_0^{2\pi} A(\gamma_1(t)) \cdot \gamma_1'(t) \, dt + \int_0^{2\pi} A(\gamma_2(t)) \cdot \gamma_2'(t) \, dt \\ &= \int_0^{2\pi} (0, -12 \cos t, -18 \sin t \cos t) \cdot (-3 \sin t, 3 \cos t, 0) \, dt + \\ &\quad + \int_0^{2\pi} (0, -4 \cos t, 2 \sin t \cos t) \cdot (-\sin t, -\cos t, 0) \, dt \\ &= \int_0^{2\pi} -36 \cos^2 t \, dt + \int_0^{2\pi} 4 \cos^2 t \, dt = -36\pi + 4\pi = -32\pi. \end{aligned}$$

3. Considere a função

$$g(t) = \int_{\pi}^{2\pi} \frac{1}{x} \sin(xt) dx. \quad (1)$$

(2 val.)

(a) Mostre, justificando detalhadamente, que a equação

$$u + g(u + v) = 1, \quad (2)$$

define v como função de u , localmente em torno do ponto $(u, v) = (1, -1)$.

(1 val.)

(b) Calcule a derivada $\frac{dv}{du}(1)$.

Resolução:

(a) A função $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ em (1) é de classe C^1 e a sua derivada satisfaz a regra de Leibniz, uma vez que a função integranda no segundo membro de (1),

$$\begin{aligned} f : [\pi, 2\pi] \times \mathbb{R} &\longrightarrow \mathbb{R} \\ f(x, t) &= \frac{\sin(xt)}{x}, \end{aligned}$$

é contínua, a região de integração, $[\pi, 2\pi]$, é compacta e a derivada parcial em ordem a t ,

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \cos(xt),$$

é contínua. A função

$$\begin{aligned} F : \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R} \\ F(u, v) &= u + g(u + v), \end{aligned}$$

é então de classe C^1 em \mathbb{R}^2 . O ponto $(u, v) = (1, -1)$ satisfaz (2),

$$1 + \int_{\pi}^{2\pi} \frac{0}{x} dx = 1,$$

a derivada de F é dada pela expressão

$$DF(u, v) = (1 + g'(u + v), g'(u + v)).$$

e portanto

$$\frac{\partial F}{\partial v}(1, -1) = g'(0).$$

Para determinar $g'(0)$ aplicamos a regra de Leibniz

$$\begin{aligned} \frac{dg}{dt}(t) &= \frac{d}{dt} \int_{\pi}^{2\pi} \frac{\text{sen}(xt)}{x} dx = \int_{\pi}^{2\pi} \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\text{sen}(xt)}{x} \right) dx = \\ &= \int_{\pi}^{2\pi} \cos(xt) dx. \end{aligned}$$

Obtemos então

$$g'(0) = \int_{\pi}^{2\pi} 1 dx = \pi,$$

e portanto

$$\frac{\partial F}{\partial v}(1, -1) = \pi \neq 0.$$

Do teorema da função implícita concluímos que a equação (2) define implícitamente v como função de classe C^1 de u numa vizinhança do ponto $(1, -1)$.

(b) Do teorema da função implícita obtemos também

$$\frac{dv}{du}(1) = -(D_v F(1, -1))^{-1} D_u F(1, -1) = -\frac{1}{\pi} (1 + \pi) = -1 - \frac{1}{\pi}.$$