

Teorema 1 *Seja U uma matriz $m \times n$ (real ou complexa) em escada de linhas com p pivôs. Então*

- (i) *As colunas de U que contêm pivôs são linearmente independentes em \mathbb{K}^m ,*
- (ii) *As linhas não nulas de U são linearmente independentes em \mathbb{K}^n ,*
- (iii) *$\dim L_U = \text{número de linhas de } U \text{ linearmente independentes} = \text{característica de } U = \text{número de colunas de } U \text{ linearmente independentes} = \dim C_U$*
- (iv) *Se $p = n$ então $N_U = \{0\}$ e se $p < n$ um conjunto gerador do núcleo de U é formado pelos $n - p$ vectores que se obtêm dando a cada uma das incógnitas livres o valor 1 e o valor 0 às restantes e sendo as outras componentes determinadas por forma a satisfazer a equação $Uu = 0$. Este conjunto constitui uma base para o núcleo de U .*

V obtém-se de U eliminando as colunas sem pivô e as linhas nulas.

V ($p \times p$) é triangular superior e não tem zeros na diagonal principal $\Rightarrow V$ é não-singular \Rightarrow

$$V\hat{u} = 0 \Rightarrow \hat{u} = 0 (\in \mathbb{K}^p) \Leftrightarrow V^t\hat{u} = 0 \quad (1)$$

(i) $\{\tilde{C}_1, \dots, \tilde{C}_p\} \subset \mathbb{K}^m$ - conj. das colunas de U com pivô,

$\{c_1, \dots, c_p\} \subset \mathbb{K}^p$ - correspondente conj. das colunas de V (eliminam-se as componentes referentes às linhas nulas).

Tem-se

$$\mathbb{K}^m \ni 0 = \sum_{k=1}^p \alpha_k \tilde{C}_k \Leftrightarrow \mathbb{K}^p \ni 0 = \sum_{k=1}^p \alpha_k c_k = V\hat{u} \quad \text{com } \hat{u} = \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_p \end{bmatrix}. \quad (2)$$

(1) $\Rightarrow \{c_1, \dots, c_p\}$ é linearmente independente em \mathbb{K}^p

(2) $\Rightarrow \{\tilde{C}_1, \dots, \tilde{C}_p\}$ é linearmente independente em \mathbb{K}^m .

(ii) $\{L_1, \dots, L_p\} \subset \mathbb{K}^n$ - conj. das linhas não nulas de U ,

$\{\ell_1, \dots, \ell_p\} \subset \mathbb{K}^p$ - correspondente conjunto das linhas de V (eliminam-se as componentes nulas referentes às colunas sem pivô).

$$\mathbb{K}^n \ni 0 = \sum_{k=1}^p \alpha_k L_k \Rightarrow \mathbb{K}^p \ni 0 = \sum_{k=1}^p \alpha_k \ell_k = V^t\hat{u}$$

(1) $\Rightarrow \{L_1, \dots, L_p\}$ é linearmente independente em \mathbb{K}^n .

(iii) Se juntarmos ao conjunto das linhas não nulas uma linha nula, obtém-se um conjunto linearmente dependente (pois contém o vector zero). Logo,

$$\begin{aligned} \dim L_U &= \text{número de linhas de } U \text{ linearmente independentes} \\ &= \text{número de linhas não nulas} \\ &= \text{número de pivôs} = \text{característica de } U \end{aligned}$$

Se juntarmos ao conjunto das colunas com pivô uma coluna sem pivô essa coluna é uma combinação linear finita das colunas com pivô e, portanto, existe uma combinação linear finita que representa o vector zero sem que todos os coeficientes escalares sejam nulos, ou seja, o conjunto é linearmente dependente. Logo,

$$\begin{aligned} \dim C_U &= \text{número de colunas de } U \text{ linearmente independentes} \\ &= \text{número de colunas com pivô} \\ &= \text{número de pivôs} = \text{característica de } U \end{aligned}$$

(iv) $n = p \Rightarrow u = 0$ e a única solução de $Uu = 0 \Leftrightarrow N_U = \{0\}$.

Se $p < n$ então, como vimos anteriormente, podemos exprimir as p incógnitas não livres do vector u_h solução de $Uu_h = 0$ em função das $n - p$ incógnitas livres (sistema com grau de liberdade $n - p$), podendo a solução geral daquela equação ser expressa como combinação linear dos vectores que se obtêm pelo processo descrito no enunciado (as incógnitas livres são os coeficientes escalares nessa combinação linear). Se s_1, \dots, s_{n-p} forem as incógnitas livres, as soluções u_h de $Uu_h = 0$ são da forma

$$u_h = \sum_{k=1}^{n-p} s_k u_{hk}$$

em que

$$u_{hk} = [* \dots *, 0, * \dots *, 0, * \dots *, 1, * \dots * 0, * \dots *]^t$$

1 - na posição k ,

0 - nas posições das restantes incógnitas livres e

* - nas posições das incógnitas não livres, cada um é obtido em função das incógnitas livres.

Decorre desta representação que o conjunto $\{u_{hk}\}_{k=1}^{n-p}$ é linearmente independente ($u_h = 0 \Rightarrow s_k = 0, k = 1, \dots, n - p$) e, portanto, é uma base do núcleo de U .

$$U = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Soluções da equação $Uu_h = 0$:

$$u_h = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \\ u_4 \\ u_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2u_2 + 2u_4 \\ u_2 \\ -2u_4 \\ u_4 \\ 0 \end{bmatrix} = u_2 \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + u_4 \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = s_1 \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + s_2 \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$Uu_h = 0, \text{ 3}^\text{a eq.} \mapsto u_5 = 0$$

$$Uu_h = 0, \text{ 2}^\text{a eq.} \mapsto u_3 + 2u_4 + 3u_5 = 0 \mapsto u_3 = -2u_4 = -2s_2 \text{ (} s_2 = u_4 \text{)}$$

$$Uu_h = 0, \text{ 1}^\text{a eq.} \mapsto u_1 + 2u_2 + 3u_3 + 4u_4 + 5u_5 = 0 \mapsto u_1 = -2u_2 + 2u_4 = -2s_1 + 2s_2 \text{ (} s_1 = u_2 \text{)}$$